Die Berechnung von Spannungen und Verschiebungen in Erddämmen

Von der

Eidgenössischen Technischen Hochschule in Zürich

zur Erlangung der Würde eines Doktors der technischen Wissenschaften

genehmigte

Promotionsarbeit

Vorgelegt von

Hermann Bendel

dipl. Bauing. EPUL von Schaffhausen

Referent : Prof. G. Schnitter Korreferent : Prof. Dr. E. Stiefel

Druck: Buchdruckerei Keller & Co., Luzern

Vorwort

Im Jahre 1959 wurde von Herrn Prof. G. Schnitter, Direktor der Versuchsanstalt für Wasser- und Erdbau in Zürich, eine neuartige Kontrollrechnung für den Goeschenenalpdamm angeregt. Nach Ausarbeitung der grundlegenden Gleichungen und der Aufstellung der Grundlagen für die numerische Rechnung zeigte sich, dass eine solche Berechnung nur unter dem Einsatz einer elektronischen Rechenmaschine durchgeführt werden konnte. Diese Aufgabe wurde in Zusammenarbeit zwischen Herrn M. Engeli, wissenschaftlicher Mitarbeiter am Institut für Angewandte Mathematik in Zürich, und dem Verfasser gelöst. Dabei tauchten mehrere Probleme auf, die eine eingehende Behandlung wünschenswert erscheinen liessen. Die vorliegende Arbeit wurde von mir zur Zeit meiner Tätigkeit als wissenschaftlicher Mitarbeiter an der VAWE ausgeführt.

Es ist mir ein aufrichtiges Bedürfnis, Herrn Prof. Schnitter für sein Entgegenkommen und seine Unterstützung zu danken. Mein bester Dank gilt auch dem Vorsteher des Institutes für Angewandte Mathematik, Herrn Prof. Dr. Stiefel, für die Durchsicht der Arbeit und für die Ueberlassung der ERMETH für die zahlreichen numerischen Auswertungen. Insbesondere möchte ich Herrn Engeli danken für seine wertvollen Anregungen betreffend Aufstellung der Operatoren und Verwendung des Wynn'schen Algorithmus, sowie für seine uneigennützige Hilfe bei der Programmierung für die IBM 704 in Paris. Meiner Gattin danke ich herzlich für die Reinschrift des Textes und der Formeln.

Inhaltsverzeichnis

Nomenklatur

I	Einleitung	
	1. Kapitel: Methoden zur Berechnung von Erddämmen	1
II	Die Berechnung von Erddämmen nach der Elastizitätstheorie	
	2. Kapitel: Allgemeine Theorie	
	a) Elastische Grundgleichungen und Minimalprinzipien	4
	b) Differenzenverfahren und Energiemethode	7
	c) Angriffskräfte und Randbedingungen	10
	d) Auflösung des Gleichungssystems	13
	e) Programmierung	14
	<u>3. Kapitel:</u> Dämme auf fester Unterlage	
	a) Beschreibung eines Testbeispiels	17
	b) Einfluss der Form des Dammes	22
	c) Einfluss des Elastizitätsmoduls	22
	d) Einfluss der Poissonziffer	26
	e) Einfluss des Wasserdrucks	29
	<u>4. Kapitel:</u> Dämme auf elastischer Unterlage	
	a) Spannungen und Verschiebungen in einer elastischen	
	Schicht auf starrer, rauher Unterlage	36
	b) Beschreibung eines Testbeispiels	50
	c) Einfluss der Unterlageschicht	54
	d) Einfluss des Wasserdrucks	60
III	Die Berechnung von Erddämmen nach der Plastizitätstheorie	
	5. Kapitel: Allgemeine Theorie	
	a) Grundgleichungen der Plastizitätstheorie	65
	b) Ableitung der numerischen Operatoren	68
	<u>6. Kapitel:</u> Beschreibung eines Testbeispiels	72
IV	Beispiel eines ausgeführten Dammes: Die Goeschenenalp	
	7. Kapitel: Allgemeine Beschreibung und Annahmen für	
	die Berechnung	75
	8. Kapitel: Berechnung und Messung	79

Seite

			Seite
V	Schlussber	nerkungen	88
	Anhang A:	Ableitung der Formel (4,24)	89
	Anhang B:	Programmierung der Einflusslinien	. 92
	Beilagen:	Lösungen der Rechnungsfälle	95
	Bibliograp	bhie	103

Nomenklatur

a, B, 8, 8	Faktoren = f (μ)
a w	Hauptspannungswinkel
<i>Se</i>	spez. Eigengewicht
Xe*	" Feuchtraumgewicht
Ye"	" Gewicht bei Ueberflutung
бs	"Festraumgewicht
8w	" Wassergewicht
8xy, 8yz, 8xz	Gleitungen
$\xi_{x}, \xi_{y}, \xi_{z}$	Dehnungen in der x, y, z-Richtung
$\xi_{4}, \xi_{2}, \xi_{3}$	Hauptdehnungen
3	Dilatation
n, 5	transformierte Koordinaten
χ, х	dimensionslose "
Ś	Sättigungsgrad
λ	Variable
λ.	Ruhedruckziffer
μ	Poissonziffer
ν	Faktor = $f(\mu)$
ц	Reibungswinkel
S	Koeffizient
Ψ	Lastwinkel
ω, ω,	Ueberrelaxationsfaktor im Damm
ω_2	" " in der Unterlage
Gx, Gy, Gz	Normalspannungen in der x, y, z-Richtung
G_1, G_2, G_3	Hauptspannungen
_Յ	Bruchspannung
σ _F	Fliessgrenze

$\tau_{xy}, \tau_{xz}, \tau_{yz}$	Schubspannungen
τ	horizontale Streifenlast
Τ, Τ'	Gitter
Δ	Determinante
Θ	Dammneigung
φ	dimensionslose Variable
Ψ	Airy-Funktion
2a	Lastbreite
aik, bj	Koeffizienten
C	Kohäsion
f	Fliessfunktion
ĥ	Maschenweite
ho	Anfangshöhe einer Bodenprobe
ha	Ueberlagerungshöhe
i, j, k	Zähler
l, m	Basislängen
n	Porenziffer
Р	vertikale Streifenlast
Si	Glieder einer Reihe
Ś	Spannungsgeschwindigkeit
ť	Clieder eines Algorithmus
u	Horizontalverschiebung
V	Vertikalverschiebung
uk, Vk	Verschiebungen der Krone
٧ _Z	Setzung der Basismitte
W	Wasserdruck
wi	Funktionswerte
x, y, z	Variabeln

×j	Verschiebungen
$ \begin{array}{c} A_{1} - D_{1} \\ A_{2} - D_{2} \end{array} $	Koeffizienten = f (λ)
Bij	Matrix des Hooke'schen Gesetzes
C, C_{u}, C_{v}	Integrationskonstanten
E, E,	Elastizitätsmodul des Dammes
E ₂	" " der Unterlage
E', E*	Abkürzungen = f (E, μ)
F	Sicherheitsfaktor. Fläche.
$H_{\mu}H_{\mu}$	Dammhöhe
H_2	Höhe der Unterlageschicht
J, K, L	Formänderungsenergie
Jk	Integral
K_{o}, K_{1}	Konstanten
K_n, L_n	Rekursionswerte
M, N, O, P	Abkürzungen = f (z)
R_o, R_u, R_v	Residuen
S	Summe einer Reihe
V	Volumen
Vo	Anfangsvolumen einer Bodenprobe
Χ, Υ	Aeussere Kräfte

I Einleitung

1. Kapitel: Methoden zur Berechnung von Erddämmen.

Obwohl schon seit Hunderten von Jahren Erddämme z.B. in Indien mit Erfolg gebaut werden, sind die Probleme, die sich bei jedem Dammbau stellen, zahlreich geblieben. Mehrere Ursachen können zur Zerstörung eines Dammes führen. Einige davon (z.B. Ueberflutung oder innere Erosion) konnten durch verbesserte Kenntnisse allmählich eliminiert werden. Die grösste Gefahr stellen heute Scherbrüche dar in Form von Rutschungen der Böschung oder des Untergrundes. So waren in den letzten 40 Jahren mindestens 10 solche Dammbrüche zu verzeichnen. [14] Somit ist für den projektierenden Ingenieur die Frage der Stabilität des Dammes ein zentrales Problem geblieben.

Bei der Dimensionierung eines Bauwerkes sind stets zwei Aspekte zu berücksichtigen: die statischen Gegebenheiten einerseite und die Materialeigenschaften andererseits. Zwei hauptsächliche Dimensionierungsmethoden haben sich in der Praxis durchgesetzt: die Traglastverfahren und die Spannungsanalysen. Die ersteren bestehen darin, die kleinste Belastung zu suchen, bei der ein Material mit bestimmten Festigkeitseigenschaften gerade zum Bruch kommt. Der Vergleich der Bruchbelastung mit der effektiven Belastung in Form eines Sicherheitsfaktors stellt dann die Basis der Dimensionierung dar. Die Bestimmung der Bruchlast kann meistens ohne explizite Berechnung des Spannungszustandes im Bauwerk erfolgen, ist somit statisch gesehen einfach und erfordert nur die Untersuchung der Materialeigenschaften bei Bruch. Der Nachteil des Verfahrens liegt darin, dass ein Vergleich des erstellten Bauwerkes mit der Berechnung nur dann möglich ist, wenn es zum Bruch kommt, und dies stellt natürlich gerade in bezug auf den Fortschritt der Erkenntnisse ein grosses Hindernis dar.

Demgegenüber wird bei den Spannungsanalysen der unter den effektiven Lasten sich einstellende Spannungszustand berechnet unter Verwendung der statischen Gesetze und unter Annahme eines Stoffgesetzes, das Spannungen und Verzerrungen miteinander verknüpft. Die Dimensionierung erfolgt dann aufgrund des Vergleiches der effektiven Spannungen mit den zulässigen Spannungen. Diese Berechnungen sind wesentlich komplizierter und erfordern die Definition eines Stoffgesetzes vom spannungslosen Zustand bis zum Bruch. Hingegen können dann durch Messungen am fertigen Objekt die Berechnungen überprüft und bis zu einem gewissen Grade die Sicherheitsspanne bis zum Erreichen des Bruches festgestellt werden.

In der Bodenmechanik haben beide Methoden Eingang gefunden. Die Spannungsanalysen werden vor allem zur Berechnung der Setzungen verwendet, während gerade die Stabilitätsuntersuchungen einer Böschung fast ausschliesslich mit einem Traglastverfahren durchgeführt werden.

Das letztere besteht darin, durch den Damm beliebig gewählte Gleitflächen zu legen, entlang welchen die sich aus den statischen Gleichgewichtsbedingungen ergebenden Scherkräfte mit der Scherfestigkeit des Schüttmaterials bei Bruch verglichen werden. Seit Fellenius werden vorwiegend kreisförmige Gleitflächen betrachtet, z.T. auch logarithmische Spiralen. Neuerdings ist es nach der Methode von Janbu auch möglich, beliebig gekrümmte Gleitflächen auf einfache Art zu untersuchen. Das Verfahren führt bei einiger Uebung schnell zur Bestimmung der ungünstigsten Gleitfläche und damit zu einem Sicherheitsfaktor gegen Scherbrüche.

Dieses Verfahren ist durch viele Dämme erhärtet. Trotzdem bleibt vor allem bei wichtigen Bauten der Wunsch offen, durch eingebaute Messgeräte Spannungen und Verschiebungen eines Dammes während des Baues und später unter Stau zu überprüfen. Diese Messresultate erhalten jedoch erst dann ihre volle Bedeutung, wenn sie mindestens grössenordnungsmässig mit einer Berechnung verglichen werden können. In diese Lücke kann nun eine Spannungsuntersuchung erfolgreich treten.

Spannungsverteilungen in Erddämmen und im Untergrund, die analytisch hergeleitet wurden, sind verschiedentlich vorgeschlagen worden (Lévy 1898 [15], Jürgenson 1934 [13], Brahtz 1936 [3]). Alle diese

- 2 -

Lösungen basieren jedoch auf unbefriedigend vereinfachenden Annahmen.

Parallel dazu wurden für die Staumauern numerische Methoden zur Berechnung der Spannungsverteilungen entwickelt. So gelang es Richardson 1908 [20] und Zienkiewicz 1947 [27] mit Hilfe von Differenzenverfahren, eine angenäherte Spannungsverteilung zu erhalten. Diese Methode wurde von Bishop [2] erstmals für einen Erddamm verwendet. Alle diese Arbeiten basieren auf der Annahme gleicher Materialeigenschaften von Damm und Untergrund sowie voller Kontinuität an der Schichtgrenze. Das Material wird als elastisch, isotrop und homogen vorausgesetzt. Diese Annahmen sind jedoch nur in vereinzelten Fällen gerechtfertigt. Immerhin ergab diese Methode eine Spannungsverteilung, die es zum mindesten erlaubte, qualitative Schlüsse zu zie-Ein grosses Hindernis für die Weiterentwicklung der Methode hen. war der enorme Aufwand, den die praktische Durchführung einer Berechnung erfordert. Mit den elektronischen Rechenmaschinen hat sich diese Situation entscheidend geändert.

In der vorliegenden Arbeit wird zur Berechnung von Spannungen und Verschiebungen eines Erddammes eine numerische Methode entwickelt, mit welcher hierauf der Einfluss von variabeln Randbedingungen, von variabeln Angriffskräften und von variabeln Materialeigenschaften untersucht wird.

II Die Berechnung von Erddämmen nach der Elastizitätstheorie

2. Kapitel: Allgemeine Theorie.

a) Elastische Grundgleichungen und Minimalprinzipien.

Ein Erddamm ist ein elasto-plastischer Körper, der infolge der örtlichen Gegebenheiten sehr oft eine komplizierte geometrische Form hat. Da aber theoretische und praktische Schwierigkeiten bei der Berechnung eines so komplexen Gebildes ins Unermessliche wachsen, wird allgemein ein Dammkörper unendlicher Länge vorausgesetzt, aus dem ein Einheitsquerschnitt herausgeschnitten und untersucht wird. Für diesen sollen die Gesetze des ebenen Formänderungszustandes gelten, d.h. die Belastungskräfte pro Querschnitt bleiben konstant und es treten keine Verzerrungen in axialer Richtung auf.

In der Elastizitätstheorie verwendet man das Hooke'sche Stoffgesetz, das eine lineare Beziehung zwischen Spannung und Verzerrung aufstellt. Der Proportionalitätsfaktor, der Elastizitätsmodul E, ist die erste elastische Konstante. Die zweite, die Poissonzahl µ, gibt das Verhältnis der Querkontraktion zur Längsdehnung wieder. Mit diesen beiden Grössen lautet das Stoffgesetz im ebenen Formänderungszustand in einem cartesischen System:

$$\begin{aligned} \varepsilon_{x} &= \frac{A}{E} \left[(1 - \mu^{2}) \sigma_{x} - \mu (1 + \mu) \sigma_{y} \right] \\ \varepsilon_{y} &= \frac{A}{E} \left[(1 - \mu^{2}) \sigma_{y} - \mu (1 + \mu) \sigma_{x} \right] \\ \delta_{xy} &= \frac{2 (1 + \mu)}{E} \tau_{xy} \\ \varepsilon_{z} &= \delta_{xz} = \delta_{yz} = 0 \end{aligned}$$

$$(2,1)$$

Erzeugen die Angriffskräfte nur kleine Verformungen des elastischen Körpers – was im Rahmen dieser Arbeit vorausgesetzt wird – so stehen Verzerrungen und Verschiebungen miteinander in folgender Beziehung:

$$\mathcal{E}_{x} = \frac{\delta u}{\delta x} \qquad \mathcal{E}_{y} = \frac{\delta v}{\delta y} \qquad \delta xy = \frac{\delta u}{\delta y} + \frac{\delta v}{\delta x}$$
(2,2)

- 4 -

wobei u die Horizontalverschiebung, v die Vertikalverschiebung eines Punktes der elastischen Scheibe bedeutet. Durch zweimalige Differentiation erhält man die Verträglichkeitsbedingung:

$$\frac{\delta^2 \varepsilon_X}{\delta y^2} + \frac{\delta^2 \varepsilon_Y}{\delta x^2} = \frac{\delta^2 y xy}{\delta x \delta y}$$
(2,3)

Zwei verschiedene Gesetze der Statik können zur Gewinnung einer Lösung herangezogen werden: die Kräftebedingungen oder das Minimalprinzip.

Die ersteren ergeben die 2 Differentialgleichungen des Gleichgewichts:

$$\frac{\partial \overline{C} \times}{\partial x} + \frac{\partial \overline{C} \times y}{\partial y} = 0$$

$$\frac{\partial \overline{C} y}{\partial y} + \frac{\partial \overline{C} \times y}{\partial x} + \gamma_e = 0$$
(2,4)

wenn als einzige Kraft das Eigengewicht γ_e betrachtet wird. Die Kombination von (2,1), (2,2) und (2,4) führt auf die elastischen Grundgleichungen:

$$\Delta^{2}_{u} + \frac{\lambda}{1-2\mu} - \frac{\delta\varepsilon}{\delta x} = 0 \qquad \Delta^{2} = \frac{\delta^{2}}{\delta x^{2}} + \frac{\delta^{2}}{\delta y^{2}}$$
$$\Delta^{2}_{v} + \frac{\lambda}{1-2\mu} - \frac{\delta\varepsilon}{\delta y} + \frac{\lambda^{2}\varepsilon}{E} \cdot 2(1+\mu) = 0 \qquad \varepsilon = \frac{\delta u}{\delta x} + \frac{\delta v}{\delta y} \qquad (2,5)$$

Sind als Randbedingungen nur Spannungen gegeben, so verwendet man mit Vorteil die Airy-Spannungsfunktion Ψ , die mit den Spannungen in folgender Beziehung steht:

$$\sigma_{x} = \frac{\delta^{2} \Psi}{\delta y^{2}} \quad \sigma_{y} = \frac{\delta^{2} \Psi}{\delta x^{2}} + \gamma_{e} y \quad \tau_{xy} = -\frac{\delta^{2} \Psi}{\delta x \delta y}$$
(2,6)

Kombination von (2,1), (2,3) und (2,6) ergibt eine biharmonische Differentialgleichung:

$$\nabla^{4}\psi = \frac{\delta^{4}\psi}{\delta^{2}x^{4}} + 2 \frac{\delta^{4}\psi}{\delta^{2}x^{2}\delta^{2}y^{2}} + \frac{\delta^{4}\psi}{\delta^{2}y^{4}} = 0$$
(2,7)

Die Integration von (2,5) oder (2,7) unter Berücksichtigung der Randbedingungen liefert die Lösung eines Scheibenproblems.

Ein anderer Lösungsweg kann mit Hilfe der Formänderungsarbeit gewon-

nen werden. Wird ein elastischer Körper langsam belastet, so wird die zugeführte Energie ausschliesslich zur Erzeugung der Verformung verwendet und mit Formänderungsarbeit bezeichnet. Lässt man z.B. eine einfache Druckspannung von O auf ihren Endwert \mathfrak{G}_{\times} und entsprechend die Dehnung von O auf \mathcal{E}_{\times} anwachsen, so wird die Formänderungsarbeit bei Annahme linearer Elastizität:

$$\ell = \int_{0}^{E_{\times}} \sigma_{\times} d\varepsilon_{\times} = \frac{1}{2} \sigma_{\times} \varepsilon_{\times} = \frac{E}{2} \varepsilon_{\times}^{2}$$
(2,8)

Berücksichtigt man sämtliche Normal- und Schubspannungen einer elastischen Scheibe und löst man die Gleichungen (2,1) nach den Verzerrungen auf, so erhält man folgenden Ausdruck für die Formänderungsarbeit:

$$L = \frac{\nu}{2} \iint \left[\varepsilon_{x}^{2} + \varepsilon_{y}^{2} + \gamma \varepsilon_{x} \varepsilon_{y} + \delta \gamma^{2}_{xy} \right] df \qquad (2,9)$$

wobei

$$v = \frac{E(1-\mu)}{(1+\mu)(1-2\mu)} \qquad v = \frac{2\mu}{1-\mu} \qquad \delta = \frac{1-2\mu}{2(1-\mu)}$$

Nebst den Spannungen leisten auch die äussern (X, Y) und die innern (\mathcal{F}_{e}) Kräfte, die die Scheibe angreifen, Arbeit, die wie folgt lautet:

$$K = -\iint \mathcal{Y}e \cdot v df - \oint (X_u + Y_v) d\sigma \qquad (2,10)$$

Die Gesamtenergie einer elastischen Scheibe ist:

$$J = L + K$$
 (2,11)

Das Prinzip vom Minimum der potentiellen Energie besagt, dass diejenigen Verschiebungen u,v ein stabiles Gleichgewicht einer elastischen Scheibe ergeben, die die Gesamtenergie minimisieren. Mit den Gleichungen (2,2) lautet das Energieintegral:

$$J = \frac{\nu}{2} \iint \left[\left(\frac{\delta u}{\delta x} \right)^2 + \left(\frac{\delta v}{\delta y} \right)^2 + \left(\frac{\delta u}{\delta x} + \frac{\delta v}{\delta y} \right)^2 \right] df - \iint Y_e \, vdf - (2,12) - \oint (X_u + Y_v) \, dG = Min$$

Die Funktionen u(x,y) und v(x,y), die (2,12) erfüllen und den Randbedingungen genügen, sind ebenfalls die Lösung des gestellten Problems.

b) Differenzenverfahren und Energiemethode.

Obwohl das Problem der Spannungsberechnung in Erddämmen gegenüber der Wirklichkeit bereits stark vereinfacht wurde, ist es bis jetzt nicht gelungen, eine analytische Lösung für die Differentialgleichungen oder die Minimisierung des Energie-Integrals anzugeben. Eine angenäherte Lösung wird gewonnen mit Differenzenverfahren. Man beschränkt sich darauf, die Funktionswerte der gesuchten Funktionen u,v in den Schnittpunkten eines über den Dammquerschnitt gelegten beliebigen Netzgitters zu bestimmen. Man ersetzt die Differentiale in (2,5) resp. (2,12) durch Differenzen zwischen den gesuchten Funktionswerten und erhält schliesslich ein Gleichungssystem mit gleich vielen Unbekannten wie Funktionsgitterpunkten. Die mathematischen Probleme des Verfahrens in bezug auf Durchführbarkeit und Genauigkeit sind eingehend in [4] beschrieben.

Zur Gewinnung einer Lösung wurde in den bisherigen Arbeiten stets die biharmonische Differentialgleichung $\nabla^{4}\Psi=0$ (2,7) approximiert. Dieses Vorgehen hat verschiedene Nachteile. Stiefel [23] hat gezeigt, dass die Approximation des Energie-Integrals (2,12) der Approximation der Differentialgleichung vorzuziehen ist. Einmal müssen die dynamischen Randbedingungen, wie sie z.B. bei einem Erddamm an der spannungsfreien Dammoberfläche auftreten, nicht explizit formuliert werden, sondern nur die kinematischen Randbedingungen (z.B. Auflagebedingungen, Wasserdruck). Ferner ist das aus der Approximation des Energie-Integrals resultierende Gleichungssystem stets symmetrisch.

Die Auflagebedingungen eines Erddammes eignen sich in der Regel nicht für eine Behandlung mit der Spannungsfunktion. Meistens befindet sich in einer gewissen Tiefe unterhalb des Erddammes der Fels oder ein Baugrund, dessen Elastizitätseigenschaften die Annahme der Unzusammendrückbarkeit erlauben. Nun hat zwar Rellich [18] gezeigt, wie man Verschiebungsbedingungen mit der Airy-Funktion ψ behandeln kann. Die Formeln ergeben aber komplizierte Ausdrücke mit dritten Ableitungen.

Ferner ist in bezug auf die Genauigkeit zu bemerken, dass, ausgehend

von der Lösung mit der Spannungsfunktion, die Spannungen erst durch zweimalige Differentiation und die Verschiebungen durch anschliessende Integration gefunden werden können. Demgegenüber ergibt die Lösung mit den Verschiebungsfunktionen direkt die Verschiebungen und die Spannungen durch einmalige Differentiation. Der Genauigkeitsverlust ist somit wesentlich geringer. Der Nachteil dieses Verfahrens liegt darin, dass pro Netzpunkt zwei Funktionswerte (u,v) zu bestimmen sind, wogegen bei der Spannungsfunktion nur ein Funktionswert (ψ) auftritt.

Wir wählen deshalb als Ausgangspunkt unserer Berechnungen das zu minimisierende Energie-Integral (2,12)

$$J = \frac{\nu}{2} \iint \left[\left(\frac{\delta u}{\delta x} \right)^2 + \left(\frac{\delta v}{\delta y} \right)^2 + y \cdot \frac{\delta u}{\delta x} \cdot \frac{\delta v}{\delta y} + \delta \left(\frac{\delta u}{\delta y} + \frac{\delta v}{\delta x} \right)^2 \right] df - \iint y_e \cdot v df - \phi \left(X u + Y v \right) d6 = Min$$

und zeigen vorerst gemäss [23], wie man unter Aufteilung dieses Integrals in einzelne Flächenstücke und durch Approximation der Differentiale ein lineares Gleichungssystem gewinnt. Betrachten wir einen innern Abschnitt unseres Netzes (Fig.1) und approximieren die beiden Energie-Anteile L (2,9) resp. K (2,10) einzeln. Beginnend mit L, wählen wir ein beliebiges Quadrat 12,13,22,23 und schreiben



approximativ: Im Punkt F

Sur) A

$$\frac{(u_{13}-u_{12})}{(2,13)}$$

Im Punkt G

$$\left(\frac{\delta u}{\delta x}\right)_{G} = \frac{4}{R} \left(u_{23} - u_{22}\right)$$

Das arithmetische Mittel von (2,13) ergibt eine Näherung in H:

$$\frac{\left(\frac{\delta u}{\delta \times}\right)_{H}}{\frac{1}{24}\left(u_{A3} - u_{A2} + u_{23} - u_{22}\right)}$$
(2,14)

Fig.1 Approximation des Energieintegrals.

In der y-Richtung erhält man auf analoge Weise

$$\left(\frac{\delta v}{\delta y}\right)_{\rm H} = \frac{1}{2R} \left(v_{12} - v_{22} + v_{13} - v_{23} \right)$$
(2,15)

Die Approximation von $\frac{\delta v}{\delta \times}$ resp. $\frac{\delta u}{\delta y}$ erfolgt genau gleich. Die Fläche des Quadrates ist $\Delta f = h^2$; somit lautet ihr Anteil an der Energiesumme:

$$\Delta J_{L} = \frac{\lambda}{4} \cdot \frac{\nu}{2} \left[\left(u_{43} - u_{42} + u_{23} - u_{22} \right)^{2} + \left(v_{42} - v_{22} + v_{43} - v_{23} \right)^{2} + \right. \\ \left. + \gamma^{*} \left(u_{43} - u_{42} + u_{23} - u_{22} \right) \left(v_{42} - v_{22} + v_{43} - v_{23} \right) + \right. \\ \left. + \delta \left(u_{42} - u_{22} + u_{43} - u_{23} + v_{42} - v_{42} + v_{23} - v_{22} \right)^{2} \right]$$

$$(2,16)$$

Für den Näherungsausdruck von $\Delta J \chi$ betrachten wir das Doppelgitter T^{1} . Ein Quadrat mit dem Mittelpunkt 13 ergibt als Energieanteil

$$\Delta J_{K} = - (\gamma_{e} \cdot \gamma_{43}) h^{2}$$
(2,17)

während die äusseren Kräfte (X,Y) keinen Anteil liefern. Die gesamte Energiesumme lautet:

$$J = \sum \Delta J_{L} + \sum \Delta J_{K}$$
(2,18)

und ergibt einen quadratischen Ausdruck in den Unbekannten x_j - d.h. in den Funktionswerten u,v in den Netzschnittpunkten - von der Form

$$J = \frac{\nu}{2} \sum_{j,k} a_{jk} \times_j \times_k - \sum_j b_j \times_j$$
(2,19)

 $(a_{jk} \text{ und } b_j = \text{Koeffizienten})$. Die Funktionswerte x_j , die den Energieausdruck (2,19) minimisieren, sind die Lösungen des linearen, symmetrischen Gleichungssystems:

$$\frac{\delta J}{\delta \times j} = v \sum_{k} a_{jk} \times_{K} - \ell_{j} = 0$$
(2,20)

Betrachten wir z.B. den Funktionswert v_{13} , so erkennen wir in bezug auf $\sum \Delta J_{L}$, dass von sämtlichen Flächenstücken nur diejenigen v_{13} enthalten, die eine Ecke im Punkt 13 haben. (SO, SW, NO, NW).

$$\frac{\delta L}{\delta v_{43}} = \frac{\delta \Delta L \, s0}{\delta v_{43}} + \frac{\delta \Delta L \, sW}{\delta v_{43}} + \frac{\delta \Delta L \, N0}{\delta v_{43}} + \frac{\delta \Delta L \, NW}{\delta v_{43}} \tag{2,21}$$

- 9 -

Die Zusammensetzung dieser 4 Ableitungen ergibt folgenden Ausdruck:

$$\frac{\delta L}{\delta v_{A3}} = v \left[-\frac{4}{4} \left(1 + \delta \right) \left(v_2 + v_4 + v_{22} + v_{24} \right) + \frac{4}{2} \left(1 - \delta \right) \left(v_{42} + v_{44} - v_3 - v_{23} \right) + \frac{4}{8} \left(\gamma + 2 \delta \right) \left(u_2 - u_4 - u_{22} + u_{24} \right) + \left(1 + \delta \right) v_{A3} \right]$$
(2,22)

Für die Ableitung von K nach v₁₃ kommt nur das Flächenstück in Betracht, das den Punkt 13 umschliesst:

$$\frac{\delta k}{\delta v_{13}} = - g_e h^2$$
 (2,23)

(2, 24)

(2,22) und (2,23) ergeben zusammen eine Gleichung des Systems (2,20), die man den Operator im Punkt v₁₃nennt. Ausser gewissen Punkten in der Nähe des Randes haben sämtliche Netzpunkte aus Symmetriegründen denselben Operator. Für u₁₃ führt das Verfahren auf einen ähnlichen Operator. Wir schreiben diese Normalgleichungen in symbolischer Weise wie folgt:

u-Punkt

$$\frac{\nu}{8} \begin{bmatrix} -2(1+\delta) & 4(1-\delta) & -2(1+\delta) \\ -4(1-\delta) & 8(1+\delta) & -4(1-\delta) \\ -2(1+\delta) & 4(1-\delta) & -2(1+\delta) \end{bmatrix} u + \frac{\nu}{8} \begin{bmatrix} \gamma+2 & 0 & -(\gamma+2\delta) \\ 0 & 0 & 0 \\ -(\gamma+2\delta) & 0 & (\gamma+2\delta) \end{bmatrix} v = 0$$

v-Punkt

$$\frac{v}{8} \begin{bmatrix} \gamma+2\delta & 0 & -(\gamma+2\delta) \\ 0 & 0 & 0 \\ -(\gamma+2\delta) & 0 & (\gamma+2\delta) \end{bmatrix} u + \frac{v}{8} \begin{bmatrix} -2(1+\delta) & -4(1-\delta) & -2(1+\delta) \\ 4(1-\delta) & 8(1+\delta) & 4(1-\delta) \\ -2(1+\delta) & -4(1-\delta) & -2(1+\delta) \end{bmatrix} v - \gamma_{e}h^{2} = 0$$

mit den Abkürzungen

$$y = \frac{2\mu}{1-\mu} \qquad S = \frac{1-2\mu}{2(1-\mu)} \qquad v = \frac{E(1-\mu)}{(1+\mu)(1-2\mu)}$$

c) Angriffskräfte und Randbedingungen.

Sieht man von Zusatzkräften, die z.B. bei Erdbeben oder infolge Sikkerströmungen auftreten, ab, so reduzieren sich die Kräfte in einem Erddamm auf das Eigengewicht (vertikale Massenkraft \mathcal{F}_{e}) und den Wasserdruck (horizontale äussere Kraft w). (Fig.2). Um den Wassereintritt nach der Luftseite zu verhindern, wird ein Kern aus undurchlässigem Material erstellt. Das Wasser dringt auf der Wasserseite ein und setzt den Kern unter hydrostatischen Druck:

$$w = \mathcal{Y}_{w} \left(H_{1} - y \right) \tag{2,25}$$



Fig.2 Kräfte in einem Erddamm.

Auf der Luftseite ist das Feuchtraumgewicht γ_e^{\star} wirksam, das sich wie folgt berechnet:

$$y_e^* = y_s (1-n) + \frac{1}{2} \cdot n \cdot y_w$$
 (2.26)

Für die Berechnung wählen wir folgende als Mittelwerte aufzufassende Zahlen:

Spez. Gewicht $\gamma_5 = 2,65$ t/m3; Porosität n =0,27; Sättigungsgrad $\xi = 0,6$.

Dies ergibt ein Feuchtraumgewicht $\chi_e^{*} = 2,1 \text{ t/m3}.$

Auf der Wasserseite wird infolge des Auftriebes das wirksame Eigengewicht auf γ_e " reduziert und berechnet sich nach der Formel:

$$y_e^{"} = (y_s - y_w)(1 - n) = 1, 2 t/m^3$$
 (2,27)

Die Dammoberfläche ist spannungsfrei. Im Energieintegral (2,12) müssen keine speziellen Randbedingungen eingeführt werden. Hingegen dürfen nur die effektiven Flächenanteile berücksichtigt werden und die Differenzen-Approximationen sind im Schwerpunkt G des Flächenstückes neu zu formulieren (Fig.3). Hat die Oberfläche einen komplizierten Verlauf, so entstehen viele verschiedene Flächenstücke, und die Formulierung der Operatoren erfordert einen grossen Aufwand. Es erweist sich als vorteilhaft, mit einer abgetreppten Oberfläche zu rechnen. Zwar führt diese Abtreppung zu gewissen Störungen am Rande der Lösung (siehe z.B. Beilage 1). Diese können jedoch weitgehend



Fig.3 Approximation des Randes.

eliminiert werden, wenn nicht die Funktionswerte in den Netzschnittpunkten 1,2,11,12, sondern deren Mittelwerte in G' betrachtet werden. Ueber die maschinelle Berechnung der Randoperatoren, die allein diese Fehler auszuschliessen vermag, werden gegenwärtig Untersuchungen am Institut für Angewandte Mathematik der

ETH Zürich durchgeführt.

Die Unterlage eines Erddammes kann vom Berechnungsstandpunkt aus in zwei Klassen eingeteilt werden. In der ersten figurieren alle jene Fälle, in denen der Untergrund analytisch berücksichtigt werden kann. Dies ist möglich, wenn für den Untergrund die Gesetze der Elastizitätstheorie gelten, und wenn die Felsoberfläche horizontal verläuft. Den Extremfall, Felsoberfläche direkt unter dem Erddamm, werden wir als Dämme auf fester Unterlage bezeichnen. Liegt hingegen zwischen Felsoberfläche und Damm eine elastische Schicht, so kann diese in Analogie zur Berechnung statisch unbestimmter Bauwerke wie folgt berücksichtigt werden:

Man trennt das hyperstatische System Damm - Untergrund entlang der Grenzschicht. Numerisch berechnet man mit dem Gleichungssystem (2,20) die Verschiebungen des Erddammes. Parallel dazu ermittelt man analytisch die Verschiebungen des elastischen Untergrundes. Als überzählige Grössen treten die Horizontal- resp. Vertikalverschiebungen an der Grenzschicht auf. Diese sind so zu bestimmen, dass in der Grenzschicht kein Klaffen entsteht. Diese Angleichung geschieht mit einem im 4. Kapitel beschriebenen Schritt-für-Schritt-Verfahren.

In die zweite Klasse gehören jene Fälle, in denen der Untergrund inhomogen ist, oder die Felsoberfläche einen unregelmässigen Verlauf aufweist. In diesem Falle wird das Netzgitter über den Untergrund

- 12 -

bis an die Felsoberfläche ausgedehnt, wobei die Anzahl Gitterpunkte dann sehr rasch zunimmt. Im Abschnitt IV wird ein solches Beispiel berechnet.

d) Auflösung des Gleichungssystems.

Das Gleichungssystem (2,20) hat, auch bei relativ grosser Maschenweite, mehrere Hundert Unbekannte und kann deshalb nicht mit herkömmlichen Methoden aufgelöst werden. Für jeden Funktionspunkt des Netzes existiert eine Gleichung, z.B. (2,24). Werden den Punkten beliebige Funktionswerte zugeteilt, so sind diese Gleichungen im allgemeinen nicht erfüllt, sondern die entstehende Gleichung lautet:

$$\mathbf{v} \left[-\frac{4}{4} \left(1+\delta \right) \left(u_{2} + u_{4} + u_{22} + u_{24} \right) + \frac{4}{2} \left(1-\delta \right) \left(u_{3} + u_{23} - u_{42} - u_{44} \right) + \frac{4}{8} \left(\sqrt[3]{2} + 2\delta \right) \left(\sqrt[3]{2} - \sqrt[4]{4} - \sqrt[3]{2} + \sqrt[4]{2} + \sqrt[4]{4} \right) + \left(1+\delta \right) u_{43} \right] = \mathbb{R}_{0}$$

$$(2,28)$$

Man nennt R_0 ein Residuum. Verändert man den Funktionswert u_{13} um $\frac{-R_0}{\nu(4+\delta)}$, so wird $R_0 = 0$, und die Operatorgleichung ist im Punkt u_{13} erfüllt. Berechnet man systematisch alle Gleichungen in den Schnittpunkten und tilgt die Residuen, so entsteht ein konvergentes Verfahren, bis schliesslich alle Residuen gleichzeitig verschwinden, womit das Gleichungssystem gelöst ist. Man nennt es Relaxationsverfahren. Southwell [22] hat gezeigt, wie man dieses Verfahren bei der Berechnung von Hand anwenden kann.

Für das Rechnen mit Rechenmaschinen wurden verschiedene Verfahren entwickelt, von denen sich die Ueberrelaxation für das vorliegende Problem besonders zu eignen scheint. Man verbessert bei jedem Durchlauf den Funktionswert um $\omega - \frac{-R_o}{\upsilon(4+\delta)}$, wobei der Ueberrelaxationsfaktor ω im Falle eines symmetrischen, positiv definiten Gleichungssystems der Ungleichung genügen muss:

$$0 < \omega < 2 \tag{2.29}$$

ω besitzt ein Optimum, bei dem die Konvergenz am raschesten ist. Dieses Optimum kann aus der Theorie [23] abgeschätzt und im Verlauf der numerischen Rechnung durch Bildung des Quotienten der Fehlersumme $\sum \left(\frac{\omega R_o}{\nu (1+\delta)}\right)^2$, wobei die Summe sich über sämtliche Funktionswerte des Gitters bei einem Durchlauf erstreckt, verbessert werden. Für einen Erddamm auf fester Unterlage mit 10 Maschen in der Dammmitte hat sich $\omega = 1,7$ als ein guter Ueberrelaxationsfaktor erwiesen. Werden weniger Maschen verwendet, oder ist der Damm auf elastischer Unterlage, so ist ω kleiner zu wählen.

Im Durchschnitt genügen für einen Damm auf fester Unterlage etwa 50 bis 80 Relaxationsschritte, bei elastischer Unterlage etwas mehr, um die 4. Stelle der Lösung exakt zu berechnen. Die Rechenzeit hängt stark von der Maschine ab; auf einer IBM 704 betrug sie z.B. nur 10 Minuten pro Damm.

e) Programmierung.

Die im folgenden besprochenen Beispiele wurden auf verschiedenen Maschinen gerechnet, nämlich auf der ERMETH (elektronische Rechenmaschine der ETH), auf einer IBM 704 in Paris und auf einer Siemens 2002 in Tübingen. Da Aufbau und Rechencode der verschiedenen Maschinen stark variieren, beschränken wir uns darauf, im Blockdiagramm 1 einen schematischen Ueberblick über den Aufbau des Hauptprogramms zu geben. Die verwendeten Symbole haben folgende Bedeutung:

: = wird ersetzt durch K = Kolonnenzähler; im Testbeispiel variierend zwischen 0-50. i = Zähler innerhalb einer Kolonne. u(K,i); v(K,i) = Verschiebungen in den Gitterpunkten. Ru; Rv = Residuen. $\mathcal{G}_{y}(K,i); \mathcal{G}_{x}(K,i); \mathcal{T}_{xy}(K,i) = Spannungen in den Mittelpunkten des Netzgitters.$ $<math>\mathcal{G}_{y}(K,o); \mathcal{T}_{xy}(K,o) = Spannungen an der Kontaktgrenze.$ $\sum = Summe der Verbesserungen im Quadrat.$ $\sum *= Vergleichswert für \Sigma.$ $\omega_{1}; \omega_{2} = Ueberrelaxationsfaktoren.$ I(K) = Fester Vektor, enthält die Anzahl Gitterpunkte pro Kolonne.

Nebst dem Hauptprogramm sind eine Liste der zu jedem Netzpunkt gehö-

- 14 -

renden Operatorziffern, die Unterprogramme der Operatoren und die Werte der Einflusslinien einzugeben.

Die aufgewendete Rechenzeit ist stark von der Konvergenz des Verfahrens abhängig. Diese kann auf folgende Art beschleunigt werden:

- Relaxation rückwärts, d.h. die Kolonnen werden in der Reihenfolge 50, 49, 48 usw. berechnet. Nach je 10 bis 20 Relaxationsschritten ist der Sinn der Reihenfolge umzukehren.
- Veränderung der ω -Werte. In [23]ist dargelegt, in welchem Sinne ω zu verändern ist, wenn die Konvergenz ungenügend ist.
- Gebietsweise Relaxation. Da in der Dammitte am meisten Punkte pro Kolonne vorhanden sind, ist die Konvergenz in diesem Bereich stets am langsamsten. Dies kann verbessert werden durch vermehrte Relaxation in diesem Gebiet.



- 16 -

3. Kapitel: Dämme auf fester Unterlage.

a) Beschreibung eines Testbeispiels.

Mit der im vorigen Kapitel beschriebenen Methode wurden für verschiedene Materialeigenschaften und Auflagebedingungen eine Anzahl Beispiele gerechnet, deren Lösungen in den Beilagen 1-8 angegeben sind. Bei der Besprechung dieser Resultate werden wir so vorgehen, dass vorerst ein Testbeispiel ausführlich dargestellt und hierauf Schritt für Schritt der Einfluss der einzelnen Parameter untersucht wird.

Die Annahmen für das Testbeispiel sind (Fig.2):

Form des Dammes:	Dreieck mit den Neigungen Luftseite 2:1,
	Wasserseite 3:1, Höhe H ₁ = 100 m.
Materialkonstanten:	$\mu = 0,3$ E = 10,000 t/m2
Angriffskräfte:	Eigengewicht $\gamma e^{\star} = 2,1 t/m3$
	Wasserdruck $w = 0$
Unterlage:	Horizontaler, inkompressibler Fels.
Randbedingungen an	Volle Haftung des Materials am Fels.
der Unterlage:	u = 0; v = 0.

Die Lösung (Beilage 1) gibt die Verschiebungen in mm. Daraus geht hervor, dass die Horizontalverschiebungen klein sind. Die Maxima treten unter der Mitte der Böschungen auf und betragen -9 resp. +7 cm. Die Dammkrone setzt sich um 72 cm. Diese Setzung kann mit einer Näherungsformel geschätzt werden: Nimmt man an, dass die Horizontalverzerrung $\mathcal{E}_{\mathbf{x}}$ in der Dammitte gleich O ist, so erhält man aus Formel (2,1a)

$$\sigma_{x} = \frac{\mu}{1 - \mu} \sigma_{y} \qquad (3.1)$$

Unter der vereinfachenden Annahme, dass die Vertikalspannung in einem Punkt gleich dem überlagerten Bodengewicht ist $(\sigma_y = \gamma e^{\star} h_g)$, erhält man durch Einsetzen von (3,1) in (2,1b) und anschliessende Integration

$$v_{k} = \frac{\chi_{e}^{*}}{2E} \cdot H_{1}^{2} \frac{(1-2\mu)(1+\mu)}{(1-\mu)}$$
(3,2)

d.h. mit den Annahmen des Testbeispiels $v_k = 78$ cm. Die Differenz, bezogen auf den analytischen Wert, beträgt 7,6%.

Diese Differenz ist hauptsächlich dadurch begründet, dass die Vertikalspannungen \mathcal{G}_y nur annähernd gleich dem Ueberlagerungsgewicht sind. Die Spannungen können mit den Formeln (3,9) aus den Verschiebungen berechnet werden. In der Fig.4a sind die Vertikalspannungen in kg/ cm2 eingezeichnet und zeigen, dass in der Mitte eine Entlastung stattfindet, wogegen die Flanken stärker belastet werden. In der Fig.4b sind die Kurven $\frac{\mathcal{G}_y - ye^{*}}{ye^{*}} \frac{A_y}{A_y}$ eingetragen und ergeben ein Maximum in der Dammitte von -14%. An der flachen Böschung auf der Wasserseite sind die Abweichungen etwas grösser als auf der Luftseite.

Die Horizontalspannungen $\mathcal{G}_{\mathbf{x}}$ (Fig.5a) können entlang der Felsoberfläche aus den Vertikalspannungen berechnet werden. Da nach Voraussetzung $\mathcal{E}_{\mathbf{x}} = 0$ ist, gilt Formel (3,1). Hingegen entsprechen die Horizontalspannungen mit zunehmender Dammhöhe immer weniger der Gleichung (3,1), sondern sie haben einen ausgeprägten abgeflachten Verlauf.

Die horizontalen Schubspannungen τ_{xy} haben ihre Maximalwerte an der Kontaktfläche mit dem Fels. In der Fig.5b sind diese Kontaktspannungen dargestellt. Vergleichshalber sind die Spannungen eingetragen, die man unter Betrachtung eines plastischen Gleichgewichtes gemäss Rendulic [19] erhält. Die Uebereinstimmung ist in Anbetracht der verschiedenen Voraussetzungen sehr gut. Allerdings sind die Kontaktspannungen nach Rendulic von der Unterlage unabhängig, während nach der Elastizitätstheorie die Unterlage einen grossen Einfluss hat (Fig.37). Die maximalen Schubspannungen weisen einen ähnlichen Verlauf wie die Vertikalspannungen auf (Fig.6a). An der Kontaktfläche Material-Fels können sie bei Vernachlässigung der horizontalen Schubspannungen grob geschätzt werden:

$$T_{max} = \sqrt{\left(\frac{+Gy-Gx}{2}\right)^2 + T^2xy} \sim \frac{ye^*}{2} \cdot hg \frac{1-2\mu}{1-\mu}$$
 (3,3)

Die Abweichungen betragen max. 18%.

Interessant sind die Richtungslinien maximaler Schubspannungen, die Gleitlinien. In der Fig.6b sind sie für die Luftseite eingezeichnet.



- 19 -





Sie geben die aus vielen Rutschungen bekannte Form der Gleitflächen wieder. Vergleichshalber ist der kritische Gleitkreis dieser Böschung dargestellt, der unter Annahme eines kohäsionslosen Materials mit $\varphi = 34^{\circ}$ ermittelt wurde. Die elastischen Gleitlinien verlaufen weitgehend parallel zur Böschung, eine aus dem Gleitkreisverfahren bestens bekannte Tatsache; denn der theoretisch ungünstigste Gleitkreis ist die Böschung selbst (bei kohäsionslosem Material).

b) Der Einfluss der Form des Dammes.

Aus den Resultaten des Testbeispiels mit den mittleren Neigungen 1:2 und 1:3 können Verschiebungen und Spannungen im Bereiche dieser Böschungsneigungen abgeschätzt werden.

Die Höhe des Dammes H_1 und das Feuchtraumgewicht γ_e^* sind Proportionalitätsfaktoren in den Resultaten. Für einen Damm mit der Höhe H respektive dem Raumgewicht γ_e^* lauten die Umrechnungsformeln aus den Lösungen:

$$\begin{array}{c} [mm] \\ \nu_{H} = \nu_{H_{A}} \cdot \frac{H^{2} [m]}{40\,000} \cdot \frac{\gamma \cdot e^{+} [t/m^{3}]}{2,4} & \nu_{H} \text{ prop. } H^{2} \text{ siehe} \\ z \cdot B \cdot (3,2) & (3,5) \end{array}$$

c) Der Einfluss des Elastizitätsmoduls.

Kein Baustoff, insbesondere kein Dammschüttmaterial, erfüllt die Voraussetzungen des Hooke'schen Gesetzes (konstanter E-Modul, konstante Poissonziffer). Selbst bei Annahme eines homogenen Materials fallen in bezug auf den E-Modul eines Erddammes zwei Abweichungen von der Theorie stark ins Gewicht. Einerseits ist das Spannungs-Dehnungs-Diagramm nur in einem beschränkten Bereich linear, und andererseits ist der Elastizitätsmodul Funktion des Spannungszustandes.

- 22 -

Der elastische Bereich eines Bodenmaterials kann aus dem Triaxialversuch bestimmt werden. Nach Terzaghi [24, S.375] besteht zwischen der bezogenen Volumenveränderung einer Probe ($\Delta V = \Delta V_o / V_o$) und der Zusatzspannung $\Delta G = G_4 - G_3$ die lineare Beziehung

$$\Delta V = \frac{1 - 2\mu}{E} \cdot \Delta \sigma \tag{3.6}$$

Zeichnet man die $\Delta \sigma / \Delta V$ -Kurve eines Triaxialversuches auf, so ergibt sich jedoch nur in einem kleinen Bereich eine Gerade. An der Versuchsanstalt für Wasserbau und Erdbau in Zürich wurde am Göschenenalpdammaterial eine eingehende Untersuchung der Verformungseigenschaften durchgeführt. In Fig.7 sind die Verformungskurven lockeren und verdichteten Materials dargestellt. Als Mittelwerte ergaben sich folgende den elastischen Bereich begrenzende Dehnungen:

> lockeres Material $\xi_A = 1\%$ dichtes Material $\xi_A = 2\%$

Bei grösseren Dehnungen geht das Material in einen Uebergangszustand über, bevor es schliesslich zum Bruch kommt. Die 3 Bereiche elastisch, Uebergang, plastisch werden in der Mohr'schen Darstellung



Fig.7 Verformungskurven des Göschenenalpmaterials.

approximativ durch 2 Geraden getrennt (Fig.8). Im Testdamm ergeben sich daraus die in Fig.9 gezeichneten Bereiche bei folgenden Annahmen: Kohäsion c=0; Winkel der inneren Reibung φ Bruch = 34° ; φ El = 30° , was ungefähr den Deformationseigenschaften des lockeren Göschenenalpdammaterials entspricht. Der Elastizitätsmodul ist, wie Bishop [2] gezeigt hat, eine lineare Funktion der Hauptspannung σ_3 :

$$E = K_0 \sigma_3 + K_1 (3,7)$$



- elastisch
- (2) Uebergang
- (3) plastisch

Fig.8 Zustandsbereiche.



Fig.9 Zustandsbereiche im Damm auf fester Unterlage.

In Fig.10 sind 3 Kurven des untersuchten Materials eingezeichnet, welche diese Proportionalität bestätigen und zeigen, wie gross die Variation von E ist; denn beispielsweise in einem Erddamm von 100m Höhe treten Horizontalspannungen $\mathbb{G}_{\times} > 7$ kg/cm2 auf (Fig.5).

Trotz diesen Abweichungen von der Theorie wird mit einem konstanten E-Modul gerechnet. Eine Verbesserung der Methode kann nur erreicht



werden, wenn in einem Schritt-für-Schritt-Verfahren, ausgehend von der homogenen Lösung, einerseits in der plastischen Zone die plastischen Gesetze verwendet werden, andererseits der E-Modul gemäss (3,7) an den Spannungszustand angeglichen wird. Das erste Verfahren wird im dritten Abschnitt genauer erläutert werden.

<u>Fig.10</u> E-Modul in Funktion von σ_3 .

Bei Durchführung der Berechnung mit einem konstanten E-Modul sind die Verschiebungen u,v - d.h. die Lösung des Gleichungssystems (2,20) -

 $\sum a_{jk} \cdot \times_{k} = b_{j} \cdot \frac{(1 - 2\mu) \cdot (1 + \mu)}{(1 - \mu) \cdot E}$ indirekt proportional zum E-Modul. Löst man das Stoffgesetz (2,1) nach den Spannungen auf, so erhält man:

$$G_{y} = \frac{E}{(1+\mu)(1-2\mu)} \left[(1-\mu)\frac{\delta_{y}}{\delta_{y}} + \mu \frac{\delta_{u}}{\delta_{x}} \right]$$

$$G_{x} = \frac{E}{(1+\mu)(1-2\mu)} \left[(1-\mu)\frac{\delta_{u}}{\delta_{x}} + \mu \frac{\delta_{v}}{\delta_{y}} \right]$$

$$T_{xy} = \frac{E}{2(1+\mu)} \left(\frac{\delta_{u}}{\delta_{y}} + \frac{\delta_{v}}{\delta_{x}} \right)$$
(3,9)

d.h. die Spannungen sind unabhängig vom E-Modul; da die Verzerrungen umgekehrt proportional zum E-Modul sind, fällt bei der Ausrechnung nach (3,9) der E-Modul heraus.

d) Einfluss der Poissonziffer μ.

Die Ziffer μ gibt das Verhältnis der Querverformung zur Längsverformung bei axialer Belastung an. Sie kann für ein Bodenmaterial im Labor bestimmt werden durch Messung des Ruhedruckbeiwertes λ_0 . Wird in einem Triaxialversuch bei einer Vertikalspannung G_1 die Horizontalspannung G_5 so gewählt, dass die Probe keine seitliche Verformung erleidet, so gilt mit

$$\lambda_0 = \frac{\sigma_3}{\sigma_1}$$
(3,10)

gemäss Gleichung (3,1) mit $G_3 = G_x$ und $G_1 = G_y$

$$\mu = \frac{\lambda_0}{1 + \lambda_0} = \frac{\sigma_3}{\sigma_4 + \sigma_3}$$
(3,11)

Untersuchungen zeigen, dass μ mit dem Winkel der inneren Reibung φ in Zusammenhang steht. Als empirische Beziehung gibt Brinch Hansen [9] folgendes Gesetz an:

$$\mu = \frac{1 - \sin \varphi}{2 - \sin \varphi}$$
(3,12)

De Wet [5] hat theoretisch eine ähnliche Formel hergeleitet:

$$\mu = \frac{4 - \sin^2 \varphi}{2 + \sin^2 \varphi} \tag{3.13}$$

und Yamaguchi [26] hat gezeigt, dass unter Verwendung der Potentialtheorie im plastischen Bereich gilt:

$$\mu = \frac{1 + \sin^2 \varphi}{2} \tag{3.14}$$

Diese Beziehungen (Fig.ll) wurden durch Versuche erhärtet und zeigen übereinstimmend, dass μ = 0,5 einem ϕ = 0-Material entspricht.

Die von De Wet [5] beschriebenen Versuche ergaben, dass μ im elastischen Bereich ziemlich konstant ist. Geht das Material allmählich in den plastischen Zustand über, so wird μ grösser, bis es im eigentlichen plastischen Fliessen wiederum einen konstanten Wert ≥ 0.5 annimmt (3.14). Die Variation ist dabei, wie man Fig.ll entnehmen kann, ungefähr 2(0.5- μ_{EL}). Diese Frage ist aber noch nicht definitiv abgeklärt. Wie wirkt sich die Wahl von μ auf die Rechenergebnisse aus? Beginnend mit den Verschiebungen zeigt Formel (3.8), dass die



<u>Fig.ll</u> Poissonziffer in Funktion von φ .

rechte Seite des Gleichungssystems proportional zum Faktor ist:

$$F_{\mu} = \frac{(1-2\mu)(1+\mu)}{(1-\mu)}$$
(3,15)

Da die Lösungen eines Gleichungssystems proportional zur rechten Seite sind, lässt sich vermuten, dass die Verschiebungen u,v proportional zu F_{μ} sind. Die Koeffizienten a sind aber auch von μ abhängig, so dass kein strenger Beweis möglich ist.

Um den Einfluss von μ abzuklären, haben wir unter denselben Voraussetzungen wie für das Testbeispiel den Damm mit $\mu=0$, $\mu=0,15$ und $\mu=0,45$ berechnet (Beilagen 1,2). Trägt man für einige Punkte, z.B. A und B (Fig.12), die Verschiebungen in Funktion von μ auf, wobei die grösste Verschiebung gleich 100% gesetzt wird, so ergibt sich folgendes (Fig.13):



In bezug auf die Vertikalverschiebungen ist Formel (3,15) eine gute Näherung zur Bestimmung der Proportionalität. Die Horizontalverschiebungen jedoch verhalten sich ganz anders. Ein Schnitt in $H_{1/3}$ zeigt, dass für μ =0 die Dammflanken sich nach innen verschieben, während bei wachsendem μ der Damm immer mehr eine Spreizverschie-



- <u>Fig.13</u> Verschiebungen in Funktion von μ .
- 1 Theoretischer Verlauf
 2 Pt.A v-Verschiebung
- 3 Pt.B v-Verschiebung
- 4 Pt.A u-Verschiebung

 $\mu = 0.45$ $\mu = 0.30$ $\mu = 0.30$ $\mu = 0.45$ $\mu = 0.45$

µ = 0



Fig.14 Verschiebungen in $H_{1/3}$ in Funktion von M.

bung erhält.

Der Einfluss von μ auf die einzelnen Spannungen ist unterschiedlich. Trägt man für die Punkte C und D die Spannungen in Funktion von μ auf (Fig.15), so zeigt sich, dass die Vertikalspannung \overline{J}_y nur wenig variiert. Die horizontalen Schubspannungen \overline{J}_{xy} nehmen mit μ linear zu, und zwar haben die Unterschiede dort ihr Maximum, wo die Spannungen an und für sich am grössten sind, d.h. unter der Mitte der Böschungen (Punkt C).

Die Horizontalspannungen G_x an der Kontaktfläche lassen sich gemäss (3,1) berechnen:

$$\sigma_{x} = \frac{\mu}{1 - \mu} \sigma_{y}$$

Fig.15 bestätigt diese Proportionalität. Je grösser jedoch der Abstand von der Kontaktfläche, desto flacher wird die G-Kurve.



Diese starke Abhängigkeit der $\mathcal{G}_{\mathbf{x}}$ -Kurve von \mathcal{M} ist von grosser Bedeutung. Gemäss dem Bruchkriterium von Rankine geht ein kohäsionsloses Material in den Bruchzustand über, wenn das Verhältnis der Hauptspannungen folgenden Wert erreicht:

$$\frac{\overline{G_3}}{\overline{G_1}} = t_9^2 \left(45 - \frac{\varphi}{2} \right) \tag{3.16}$$

In erster Näherung sind \mathcal{G}_x und \mathcal{G}_y Hauptspannungen zum mindesten im zentralen Bereich des Dammes, und Gleichung (3,16) zeigt somit, dass das Entstehen plastischer Zonen wesentlich durch die Horizontalspannungen beeinflusst wird.

Zusammenfassend wird vorgeschlagen, die Berechnung mit einem μ gemäss Formel (3,12) oder (3,13) durchzuführen. In der vorliegenden Arbeit wird mit $\mu = 0,3$ ($\psi \sim 34^{\circ}$) gerechnet.

e) Einfluss des Wasserdrucks.

Durch den Aufstau wird der Kern eines Erddammes unter hydrostatischen Druck gesetzt. Gleichzeitig wird infolge des Auftriebes das wirksame Eigengewicht der Wasserseite von γ_e^{*} auf $\gamma_e^{"}$ vermindert. Aus diesem veränderten Kräftespiel resultieren einerseits Horizontalverschiebungen des gesamten Dammes talabwärts, andererseits weist die Wasserseite infolge Entlastung Hebungen auf. In Fig.16a




sind die Verschiebungsvektoren der beiden Belastungszustände (Eigengewicht, resp. Eigengewicht + Wasserdruck) aufgezeichnet.

Die Schubspannungen an der Kontaktfläche Fels-Schüttmaterial (Fig. 16b) werden unter Wasserdruck auf der Luftseite grösser, wogegen sie auf der Wasserseite nahezu verschwinden. Die Normalspannungen und die Horizontalspannungen weisen in der Dammitte eine ausgeprägte Diskontinuität auf. Dies ist eine Folge der Idealisierung des Kernes als einer Membran. In Wirklichkeit hat der Kern einen beträchtlichen Querschnitt, und die Spannungen verändern sich kontinuierlich innerhalb dieser Zone. Das Bild der Abweichungen der Normalspannungen vom Ueberlagerungsgewicht hat sich stark verändert (Fig.17b). Auf der Luftseite nehmen die Abweichungen nur quantitativ zu, wogegen sie auf der Wasserseite im zentralen Bereich ein anderes Vorzeichen aufweisen.

Die grössten Veränderungen ergeben sich für die Horizontalspannungen, die in Fig.18a dargestellt sind. Daraus geht hervor, dass auf der Wasserseite eine grosse Zone mit Zugspannungen auftritt. Diese Tatsache kann in Anbetracht der Hypothese eines vollelastischen Materials nicht überraschen. In Wirklichkeit kann jedoch ein kohäsionsloses Bodenmaterial nicht nur keine Zugspannungen aufnehmen, sondern, wie aus Kriterium (3,16) hervorgeht, müssen die Horizontalspannungen einen gewissen Minimalwert aufweisen, damit das Material nicht zum Bruch kommt.

Die Annahme, dass dieser ganze Bereich plastisch ist, kann nicht befriedigen; denn es ist möglich, von einer Oberfläche zur andern durchgehende Gleitlinien in dieser Zone zu ziehen, womit die Voraussetzungen einer Rutschung erfüllt wären, was im Widerspruch zur Erfahrung steht. Vermutlich entsteht entlang des Kerns eine Art Fuge. Die Luftseite verformt sich unter dem Einfluss des Wasserdrucks und des infolge der Fuge aktivierten Erddrucks der Wasserseite. Letztere macht zwar die Horizontalverformungen mit, lehnt sich aber an die Luftseite wie an eine rauhe Stützmauer an, ohne Horizontalspannungen aufzunehmen. Im Rahmen der vorliegenden Arbeit war es nicht möglich, diese Hypothese rechnerisch zu untersuchen. Auf der Luftseite bewirkt der Wasserdruck grössere Horizontalspannungen, so dass der

- 31 -



- 32 -



-

Sicherheitsfaktor gegen eine Rutschung grösser wird. Dies zeigen auch die Gleitlinien, die einen kleineren Krümmungsradius haben und dementsprechend tiefer in den Dammkörper eingreifen (Fig.18b).

Es stellt sich die Frage, ob Verschiebungen und Spannungen der Luftseite infolge Wasserangriffs mit denjenigen an einem elastischen, unendlichen Keil vergleichbar sind. Die Lösung dieses Problems stammt von Lévy [15], und ergibt in einem Horizontalschnitt geradlinige Spannungen (Fig.19).

$$\sigma_{y} = \frac{\delta_{w}}{t_{g}^{2} \Theta} \left(y - \frac{2x}{t_{g} \Theta} \right); \quad \sigma_{x} = -\delta_{w} \cdot y; \quad \tau_{xy} = -\frac{\delta_{w} \cdot x}{t_{g}^{2} \Theta} \quad (3,17)$$

Die Integration dieser Spannungen ergibt für die Verschiebungen der Dammkrone, unter Annahme, dass Punkt A keine Verschiebungen aufweist:

$$u_{k} = \frac{\chi_{w} \cdot (1 - \mu^{2}) \cdot H_{1}^{2}}{E \cdot t_{q}^{3} \Theta}, \quad v = \frac{\chi_{w} \cdot (1 - \mu^{2}) \cdot H_{1}^{2}}{2E} \cdot \left[\frac{\mu}{1 - \mu} + \frac{1}{2t_{q}^{2} \Theta}\right] \quad (3, 18)$$

Für die Ableitung dieser Formeln im ebenen Spannungszustand siehe [12]. Die Spannungen in einem unendlichen Keil und in einem Damm auf fester Unterlage sind in Fig.19 eingezeichnet. Ihr Verlauf







----- LÉvy(UNENDLICHER KEIL) ---- DAMM AUF FESTER UNTERLAGE Fig.19 Spannungen im unendlichen Keil - Damm auf Fels.

- 34 -

weist nur für G_y eine gewisse Aehnlichkeit auf. Die Verschiebungen gemäss (3,18) ergeben: $u_k = -11,3$ und $v_k = +25$ cm, wogegen die genaue Rechnung $u_k = -30$ und $v_k = +17$ cm ergibt.

Die vorliegende Berechnung liefert unter den gewählten Annahmen bei Wasserdruck nur für Verschiebungen und Schub- resp. Vertikalspannungen befriedigende Ergebnisse. Die Formeln (3,17) und (3,18) können unter Betrachtung eines unendlichen, elastischen Keils (Annahme Lévy) auch für eine grobe Schätzung nicht verwendet werden.

a) Spannungen und Verschiebungen in einer elastischen Schicht auf starrer, rauher Unterlage.

Erddämme werden oft auf einer deformierbaren Unterlage erstellt, die durch ihre Verformungen die Spannungen und Verschiebungen des Dammes beeinflusst. Es ist möglich, diese Verhältnisse rechnerisch zu erfassen, wenn der Untergrund in der Tiefe H_2 von einer horizontalen Felsoberfläche begrenzt wird. Dazu muss vorerst der Spannungszustand in einer elastischen Schicht unter einer senkrecht resp. horizontal angreifenden Streckenlast abgeleitet werden. Zwei Annahmen können getroffen werden: Entweder setzt man zwischen der elastischen Schicht und ihrer Unterlage (AB, Fig.20) eine reibungsfreie



Lagerung oder vollkommene Haftung voraus. Dieses Problem wurde für eine vertikale Einzellast bei reibungsfreier Unterlage von Melan [17], bei voller Haftung von Biot [1] und für eine vertikale Linienlast bei reibungsfreier Unterlage von Melan und bei voller Haftung von Marguerre [16] gelöst. In diesem Kapitel wird, als zusätzliche Entwicklung, die Lö-

sung für eine über die Breite 2a verteilte, gleichförmige vertikale Streckenlast p und eine ebensolche horizontale Streckenlast τ unter Annahme voller Haftung der elastischen Schicht an der Felsoberfläche abgeleitet. Die Lösung wird nach dem von Marguerre ausführlich beschriebenen Verfahren gewonnen, so dass wir uns auf eine knappe Darstellung der Ableitung beschränken.

Für die Bipotentialgleichung $\nabla^4 \Psi = 0$ (2,7) lässt sich für das vorliegende Problem ein günstiger Lösungsansatz in Form eines Fourierintegrals anschreiben:

werden. Spannungen und Verschiebungen lassen sich gemäss (2,6) resp. (2,1) wie folgt darstellen:

Vertikale Last

$$G_{y} = \frac{\delta^{2} \Psi_{A}}{\delta_{x}^{2}} = -\int_{0}^{\infty} \lambda^{2} \left[\overline{H}_{A} \cdot (\cos \lambda y + B_{A} \sin \lambda y + C_{A} \lambda y (\cos \lambda y + D_{A} \lambda y \sin \lambda y) \right] \cos \lambda \times d\lambda$$

$$G_{x} = \frac{\delta^{2} \Psi_{A}}{\delta_{y}^{2}} = \int_{0}^{\infty} \lambda^{2} \left[\overline{H}_{A} (\cos \lambda y + B_{A} \sin \lambda y + C_{A} (2 \sin \lambda y + \lambda y (\cos \lambda y) + D_{A} (2 (\cos \lambda y + \lambda y \sin \lambda y)) \right] \cos \lambda \times d\lambda$$

$$\tau_{xy} = -\frac{\delta^2 \Psi_4}{\delta x \, \delta y} = \int_0^\infty \lambda^2 \left[\mathbb{P}_4 \sin \lambda y + \mathbb{B}_4 \cos \lambda y + C_4 \left((\cos \lambda y + \lambda y \sin \lambda y) + \mathbb{D}_4 \left((\sin \lambda y + \lambda y \cos \lambda y) \right) \sin \lambda x \, d\lambda \right]$$

$$Eu = \int \left[(1-\mu^2) \frac{\delta^2 \Psi_1}{\delta y^2} - \mu (1+\mu) \frac{\delta^2 \Psi_1}{\delta x^2} \right] dx = (1+\mu) \int_{0}^{\infty} \left\{ H_1 \cdot (\cos \lambda y + B_1 \sin \lambda y + A_1 + C_1 \left[2(1-\mu) \sin \lambda y + \lambda y \cos \lambda y \right] + D_1 \left[2(1-\mu) (\cos \lambda y + \lambda y \sin \lambda y) \right] \right\} \sin \lambda x d\lambda$$
$$Ev = \int \left[(1-\mu^2) \frac{\delta^2 \Psi_1}{\delta x^2} - \mu (1+\mu) \frac{\delta^2 \Psi_1}{\delta y^2} \right] dy = (1+\mu) \int_{0}^{\infty} \left\{ H_1 \sin \lambda y - B_1 \cos \lambda y + A_2 \sin \lambda y + A_2 \sin \lambda y \right\}$$

(4,2)

$$\begin{split} & \operatorname{Gy} = \frac{\delta^2 \Psi_2}{\delta \times^2} = -\int_0^{\infty} \left[\operatorname{H}_2(\operatorname{os}\lambda_y + \operatorname{B}_2\operatorname{Sin}\lambda_y + \operatorname{C}_2\lambda_y(\operatorname{os}\lambda_y + \operatorname{D}_2\lambda_y\operatorname{Sin}\lambda_y) \operatorname{sin}\lambda \times d\lambda \right] \\ & \operatorname{Gx} = \frac{\delta^2 \Psi_2}{\delta y^2} = \int_0^{\infty} \lambda^2 \left[\operatorname{H}_2(\operatorname{os}\lambda_y + \operatorname{B}_2\operatorname{Sin}\lambda_y + \operatorname{C}_2(2\operatorname{Sin}\lambda_y + \lambda_y(\operatorname{os}\lambda_y) + \operatorname{D}_2(2\operatorname{Cos}\lambda_y + \lambda_y\operatorname{Sin}\lambda_y) \right] \\ & \quad + \operatorname{D}_2(2\operatorname{Cos}\lambda_y + \lambda_y\operatorname{Sin}\lambda_y) \left[\operatorname{Sin}\lambda_x d\lambda_y \right] \\ & \quad + \operatorname{D}_2(2\operatorname{Cos}\lambda_y + \lambda_y\operatorname{Sin}\lambda_y) \left[\operatorname{Sin}\lambda_x d\lambda_y \right] \\ & \quad + \operatorname{D}_2(2\operatorname{Cos}\lambda_y + \lambda_y\operatorname{Sin}\lambda_y) \left[\operatorname{Sin}\lambda_x d\lambda_y \right] \\ & \quad + \operatorname{D}_2(2\operatorname{Cos}\lambda_y + \lambda_y\operatorname{Sin}\lambda_y) \left[\operatorname{Sin}\lambda_x d\lambda_y \right] \\ & \quad + \operatorname{D}_2(\operatorname{Cos}\lambda_y + \lambda_y\operatorname{Sin}\lambda_y) \left[\operatorname{Sin}\lambda_x d\lambda_y \right] \\ & \quad + \operatorname{D}_2(\operatorname{Cos}\lambda_y + \lambda_y\operatorname{Sin}\lambda_y) \left[\operatorname{Sin}\lambda_x d\lambda_y \right] \\ & \quad + \operatorname{D}_2(\operatorname{Cos}\lambda_y + \lambda_y\operatorname{Sin}\lambda_y) \left[\operatorname{Sin}\lambda_x d\lambda_y \right] \\ & \quad + \operatorname{D}_2(\operatorname{Cos}\lambda_y + \lambda_y\operatorname{Sin}\lambda_y) \left[\operatorname{Sin}\lambda_x d\lambda_y \right] \\ & \quad + \operatorname{D}_2(\operatorname{Cos}\lambda_y + \lambda_y\operatorname{Sin}\lambda_y) \left[\operatorname{Sin}\lambda_y \operatorname{Sin}\lambda_y \right] \\ & \quad + \operatorname{D}_2(\operatorname{Cos}\lambda_y + \lambda_y\operatorname{Sin}\lambda_y) \left[\operatorname{Sin}\lambda_y \operatorname{Sin}\lambda_y \right] \\ & \quad + \operatorname{D}_2(\operatorname{Cos}\lambda_y + \lambda_y\operatorname{Sin}\lambda_y \operatorname{Sin}\lambda_y + \operatorname{Sin}\lambda_y \operatorname{Sin}\lambda_y \right] \\ & \quad + \operatorname{D}_2(\operatorname{Cos}\lambda_y + \lambda_y\operatorname{Sin}\lambda_y \operatorname{Sin}\lambda_y \operatorname{Sin}\lambda_y + \operatorname{Sin}\lambda_y \operatorname{Sin}\lambda_y + \operatorname{Sin}\lambda_y \operatorname{Sin}\lambda_$$

$$\tau_{xy} = -\frac{\delta^2 \Psi_2}{\delta \times \delta y} = -\int_0^\infty \lambda^2 \left[H_2 \sin \lambda y + B_2 (\cos \lambda y + \zeta_2 ((\cos \lambda y + \lambda y) \sin \lambda y) + D_2 (\sin \lambda y + \lambda y) (\cos \lambda y) \right] \cos \lambda x \, d\lambda$$

$$Eu = -(1+\mu) \int_{0}^{\infty} \left\{ H_{2}(\cos \lambda y + B_{2} \sin \lambda y + C_{2} [2(1-\mu) \sin \lambda y + \lambda y (\cos \lambda y] + D_{2} [2(1-\mu) (\cos \lambda y + \lambda y \sin \lambda y] \right\} \cos \lambda x d\lambda$$

$$Ev = (1 + \mu) \int_{0}^{\infty} \left\{ -H_2 \sin \lambda y - B_2 (\cos \lambda y + C_2 [(1 - 2\mu) \cos \lambda y - \lambda y \sin \lambda y] + D_2 [(1 - 2\mu) \sin \lambda y - \lambda y \cos \lambda y] \right\} \sin \lambda x d\lambda$$

Die Randbedingungen lauten wie folgt:

<u>Vertikale Last</u>

- 38 -

$$\mathbf{y}=0 \begin{cases} \mathbf{u}=0\\ \mathbf{v}=0 \end{cases} \qquad \mathbf{y}=\mathbf{H}_{2} \begin{cases} \mathbf{G}_{\mathbf{y}}=0\\ \mathbf{T}_{\mathbf{x}\mathbf{y}=\mathbf{g}}(\mathbf{x}) \end{cases}$$
(4,5)

Nach der Theorie der Fourierintegrale [7] lassen sich die Belastungen f(x) resp. g(x) darstellen als

$$f(x) = \frac{2pa}{\pi} \int_{0}^{\infty} \frac{\sin \lambda a}{\lambda a} \cdot \cos \lambda x d\lambda \qquad (4,6)$$

$$g(\mathbf{x}) = \frac{2\tau a}{\pi} \int_{0}^{\infty} \frac{\sin \lambda a}{\lambda a} \cdot \cos \lambda \times d\lambda \qquad (4,7)$$

Setzt man nun die Gleichungen (4,2) und (4,6) in (4,4) ein, resp. (4,3) und (4,7) in (4,5), so erhält man 2 Gleichungssysteme mit 4 Unbekannten, aus denen sich die Grössen A_1 (λ) ... D_2 (λ) berechnen lassen. Man erhält:

$$\begin{aligned} H_{4} &= \frac{2p}{\pi} \cdot \frac{\sin \lambda a}{\lambda^{3}} \cdot \frac{2(4-\mu)}{\Delta} \left[2(4-\mu) \cos \lambda H_{2} + \lambda H_{2} \sin \lambda H_{2} \right] \\ B_{4} &= -\frac{2p}{\pi} \cdot \frac{\sin \lambda a}{\lambda^{3}} \cdot \frac{(4-2\mu)}{\Delta} \left[(4-2\mu) \sin \lambda H_{2} - \lambda H_{2} \cos \lambda H_{2} \right] \\ C_{4} &= -\frac{B_{4}}{4-2\mu} \\ D_{4} &= -\frac{H_{4}}{2(4-\mu)} \\ H_{2} &= -\frac{2T}{\pi} \cdot \frac{\sin \lambda a}{\lambda^{3}} \cdot \frac{2(4-\mu)}{\Delta} \left[(4-2\mu) \sin \lambda H_{2} + \lambda H_{2} \cos \lambda H_{2} \right] \\ B_{2} &= \frac{2T}{\pi} \cdot \frac{\sin \lambda a}{\lambda^{3}} \cdot \frac{(4-2\mu)}{\Delta} \left[2(4-\mu) \cos \lambda H_{2} - \lambda H_{2} \sin \lambda H_{2} \right] \\ C_{2} &= -\frac{B_{2}}{4-2\mu} \\ D_{4} &= -\frac{H_{2}}{2(4-\mu)} \end{aligned}$$

$$(4,9)$$

wobei die Determinante des Systems lautet:

$$\Delta = 4 (1 - \mu)^2 \cos^2 \lambda H_2 - (1 - 2\mu)^2 \sin^2 \lambda H_2 + \lambda^2 H_2^2$$

Um die Schreibweise etwas übersichtlicher zu gestalten, führen wir dimensionslose Variablen sowie einige Abkürzungen ein:

$$Z = H_{2}$$

$$X = \frac{X}{H_{2}}$$

$$M = 2 (1-\mu) (os z + z Sin z)$$

$$N = (1-2\mu) Sin z - z Cos z$$

$$Q = \frac{Y}{H_{2}}$$

$$0 = 2 (1-\mu) Cos z - z Sin z$$

$$M = \frac{a}{H_{2}} + X^{-} (4,10)$$

$$P = (1-2\mu) Sin z + z Cos z (4,11)$$

$$S = \frac{a}{H_{2}} - X^{-}$$

$$\Delta = 4 (1-\mu)^{2} (os^{2} z - (1-2\mu)^{2} Sin^{2} z + z^{2})$$

$$X = 1 - Q$$

Setzt man (4,8) in (4,2) und (4,9) in (4,3) ein, unter Berücksichtigung von (4,10) und (4,11), so erhält man folgende Ausdrücke für die Spannungen:

$G_{y} = \frac{p}{\pi} \int_{0}^{\infty} \left[2\left(4 - \mu\right) \cdot M \cdot \left(\cos \varphi_{Z} - \left(4 - 2 \mu\right) N \cdot \sin \varphi_{Z} - M \cdot \varphi_{\cdot Z} \cdot \sin \varphi_{Z} - N \varphi_{Z} \cdot \cos \varphi_{Z} \right] \cdot \frac{\left(\sin 5z + \sin \gamma_{Z}\right)}{Z} d_{Z}$	$G_{X} = -\frac{p}{\pi} \int_{0}^{X} \left[2\mu \cdot M \cdot \cos \Phi z + (3 - 2\mu) N \cdot 5 \ln \Phi z + M \cdot \Phi \cdot z \cdot 5 \ln \Phi z + N \Phi z \cdot \cos \Phi z \right] \frac{(\sin \delta z + \sin \gamma z)}{z} dz$ $T_{Xy} = \frac{p}{\pi} \int_{0}^{X} \left[(4 - 2\mu) \cdot M \cdot 5 \ln \Phi z - 2 (4 - \mu) N \cdot \cos \Phi z - M \cdot \Phi \cdot z \cdot \cos \Phi z - N \cdot \Phi \cdot z \cdot 5 \ln \Phi z \right] \frac{(\cos \delta z - \cos \gamma z)}{z} dz$	$\frac{dz}{dz} = \frac{p}{dz} \int_{0}^{\infty} \left[-2(A-\mu) \cdot P \cdot (\cos \varphi z + (A-2\mu) \cdot O \cdot 5 \sin \varphi z + P \cdot \Phi \cdot z \cdot 5 \sin \varphi z + O \cdot \Phi \cdot z \cdot \cos \varphi z \right] \frac{(\cos 5z - \cos 3z)}{z} dz$	$\sigma_{x} = \frac{p}{\pi} \int_{0}^{\infty} \left[2\mu \cdot P \cdot \cos \varphi_{z} + (3 - 2\mu) \cdot 0 \cdot \sin \varphi_{z} + P \cdot \varphi \cdot z \cdot \sin \varphi_{z} + 0 \cdot \varphi \cdot z \cdot \cos \varphi_{z} \right] \frac{\cos 5z - \cos \eta_{z}}{z} d_{z}$	$T_{xy} = \frac{p}{\pi} \int_{0}^{\infty} \left[-(\lambda - 2\mu) \cdot P \cdot \sin \varphi_{z} + 2(\lambda - \mu) \cdot 0 \cdot \cos \varphi_{z} + P \cdot \varphi_{z} \cos \varphi_{z} + 0 \cdot \varphi_{z} \cdot \sin \varphi_{z} \right] \frac{(\sin S_{z} + \sin \gamma z)}{z} dz$
<u>Vertikale Last</u> (4,12)		Horizontale La		

- 41 -

Die Richtigkeit der Ausdrücke (4,12) und (4,13) kann man überprüfen, indem man den Ursprung des Koordinatennetzes in den obern Rand der Schicht verlegt und H₂ gegen ∞ streben lässt. Dann erhält man die Lösungen für die unendliche Halbebene (siehe z.B. Girkmann, S.59). Der Beweis, der für alle Ausdrücke durchgeführt wurde, wird hier seines Umfanges wegen ausgelassen.

Die Auswertung der Integrale muss punktweise erfolgen, wobei μ , φ und χ als Parameter auftreten. Der Integrationsbereich wird in 2 Intervalle aufgeteilt: für $0 \le z \le 5$ verwendet man die Simpson'sche Regel, für z > 5 werden die Integranden vereinfacht mit der Beziehung Cos $z \sim \text{Sin } z \sim \frac{1}{2}e^{z}$ (4,14)

wobei die Ausdrücke entstehen:

Vertikale Last

Rest
$$\nabla_{y} = -\frac{p}{\pi} \int_{s}^{\infty} \frac{1 + \chi_{z}}{e^{\chi_{z}}} \cdot \frac{(\sin \xi_{z} + \sin \eta_{z})}{z} dz$$

Rest $\nabla_{x} = -\frac{p}{\pi} \int_{s}^{\infty} \frac{1 - \chi_{z}}{e^{\chi_{z}}} \cdot \frac{(\sin \xi_{z} + \sin \eta_{z})}{z} dz$ (4,15)
Rest $\tau_{xy} = \frac{\chi_{p}}{\pi} \int_{s}^{\infty} \frac{(\cos \xi_{z} - \cos \eta_{z})}{e^{\chi_{z}}} dz$

Horizontale Last

Rest
$$\int_{y}^{\infty} = \frac{\chi p}{\pi} \int_{z}^{\infty} \frac{(\cos \xi z - \cos \chi z)}{e^{\chi z}} dz$$

Rest $\int_{z}^{\infty} = \frac{p}{\pi} \int_{z}^{\infty} \frac{2 - \chi z}{e^{\chi z}} \cdot \frac{(\cos \xi z - \cos \chi z)}{z} dz$ (4,16)
Rest $\tau_{xy} = \frac{p}{\pi} \int_{z}^{\infty} \frac{4 - \chi z}{e^{\chi z}} \cdot \frac{(\sin \xi z + \sin \chi z)}{z} dz$

In den Ausdrücken (3,15) und (3,16) treten die 2 Integrale $\int_{\varepsilon}^{\infty} \frac{\sin \frac{\delta}{z}}{z} \cdot e^{-\chi z} dz \qquad \text{und} \qquad \int_{\varepsilon}^{\infty} \frac{\cos \frac{\delta}{z}}{z} \cdot e^{-\chi z} dz$

- 42 -

auf, die nicht geschlossen integriert werden können. Durch fortgesetzte partielle Integration erhält man folgende Reihe:

Int. =
$$e^{-\epsilon \chi} \sum_{n=4}^{\infty} \frac{(n-1)! (K_n \sin \epsilon \hat{\xi} + L_n \cos \epsilon \hat{\xi})}{(\chi^2 + \hat{\xi}^2)^n \epsilon^n}$$
 (4,17)

wobei sich die Koeffizienten K_n und L_n aus den Rekursionsformeln ergeben:

$$K_{n} = -K_{n-1} \cdot \times + L_{n-1} \cdot \xi$$

$$L_{n} = -K_{n-1} \cdot \xi - L_{n-1} \cdot \times \qquad (4,18)$$

Die Anfangswerte sind: für das Sinusintegral $K_o = 1$ $L_o = 0$ für das Cosinusintegral $K_o = 0$ $L_o = 1$

Diese Reihen weisen oft ein semikonvergentes Verhalten auf. Zu ihrer Berechnung wurde ein Wynnscher Algorithmus verwendet. [25]

In Fig.21 sind die Spannungen (4,12) und (4,13) für μ =0,3 an der Felsoberfläche (ϕ =0) und in der Mitte der elastischen Schicht (ϕ =0,5) dargestellt. Vergleichshalber wurden die Boussinesq'schen Lösungen für den elastischen Halbraum eingezeichnet.

Eine interessante Zusammenstellung ergibt sich für die Druckverteilung auf der Unterlage infolge einer Vertikallast. Die 4 eingezeichneten Kurven entsprechen den folgenden Annahmen und ergeben in der Lastmitte folgende Maximalwerte: Elastischer Halbraum (Boussinesq) $G_{y=0,67} \cdot \frac{2ap}{H_2}$

Starre Unterlage mit reibungsloser Oberfläche (Melan) $G_{y=0,95} \cdot \frac{2ap}{H_2}$ Starre Unterlage mit Haftung (strenge Lösung) $G_{y=0,78} \cdot \frac{2ap}{H_2}$ Starre Unterlage mit Haftung (Näherung) $G_{y=0,83} \cdot \frac{2ap}{H_2}$

Von Terzaghi wird eine Näherung empfohlen (S.424), die darin besteht,

die Boussinesq'sche Lösung mit einer reduzierten Höhe zu verwenden. Die Schubspannungen stimmen mit der Lösung von Boussinesq gut überein, wogegen die Horizontalspannungen einen ganz anderen Verlauf haben. Für Φ =0,5 sind die Abweichungen allgemein nur noch klein, was gemäss dem Prinzip von St.Venant zu erwarten war. Für die Berechnung empfiehlt sich deshalb die Verwendung der exakten Lösung (4,12) und (4,13) für Φ <0,5, wogegen für Φ >0,5 die wesentlich einfacheren Boussinesq'schen Gleichungen mit guter Näherung verwendet werden können.

Für die Rechnung benötigt man die Verschiebungen am obern Rand der elastischen Schicht. Setzt man in den Gleichungen (4,2) und (4,3) unter Verwendung von (4,8) resp. (4,9) $y=H_2$ ($\varphi=1$), so erhält man die folgenden Ausdrücke:

Vertikale Last

$$up = \frac{2pa}{\pi E} (1+\mu) \cdot \frac{H_2}{2a} \int_0^{\infty} \frac{(1-2\mu)(3-4\mu)(3-4\mu)(3-2\mu)}{\Delta} \frac{(\cos \frac{5}{2} - \cos \frac{4}{2})}{z^2} dz \quad (4,19)$$

$$vp = -\frac{2pa}{\pi E} (1+\mu) \cdot \frac{H_2}{2a} \int_0^{\infty} \frac{2(1-\mu)(3-4\mu)(3-4\mu)(3-2\mu)(3-2\mu)}{\Delta} \frac{(\sin \frac{5}{2} + \sin \frac{4}{2})}{z^2} dz$$

Horizontale Last

$$u\tau = \frac{2p\tau}{\pi E} (1+\mu) \cdot \frac{H_2}{2\alpha} \int_0^\infty \frac{2(1-\mu)(3-4\mu)\sin z(\cos z + 2(1-\mu))z}{\Delta} \cdot \frac{(\sin \delta z + \sin \eta z)}{z^2} dz$$
(4,20)

 $v_{\tau} = -u_{p}$

Diese Integrale sind von $\frac{H_2}{2a}$ unabhängig; denn der Wert des Ausdruckes unter dem Integralzeichen ist umgekehrt proportional zu $\frac{H_2}{2a}$. Die einzigen Parameter sind μ und $\chi = \frac{x}{H_2}$. Macht man die Vereinfachung gemäss (4,14) und vernachlässigt z gegenüber e^{2z}, so erhält man:

Rest
$$u_{p} = -v_{\tau} = \frac{-2pa}{\pi E} \cdot (1+\mu)(1-2\mu) \cdot \frac{H_{2}}{2a} \cdot \int_{\varepsilon}^{\infty} \frac{\cos \left\{ \frac{z}{z} - \cos \frac{y}{z} \right\}}{z^{2}} dz$$

Rest $v_{p} = -u_{\tau} = \frac{-2ap}{\pi E} \cdot (1+\mu) \cdot 2(1-\mu) \cdot \frac{H_{2}}{2a} \cdot \int_{\varepsilon}^{\infty} \frac{\sin \left\{ \frac{z}{z} + \sin \frac{y}{z} \right\}}{z^{2}} dz$

$$(4,21)$$

also Integralsinus- und Integralcosinusausdrücke, die in vielen Werken tabelliert sind. Die Grenzübergänge für $H_2 \rightarrow \infty$ führen auf die Lösungen für den elastischen Halbraum, die z.B. bei Hondermarcq [11] für eine vertikale Streifenlast angegeben sind.

$$u_{y} = H_{2} = -\frac{2ap}{E} \cdot \frac{1}{2} (1+\mu) (1-2\mu)$$
(4,22)

$$v_{g = H_2} = \frac{2ap}{\pi\epsilon} \cdot (1+\mu) \cdot 2(1-\mu) \frac{H}{2a} \left[\frac{x}{H_2} \log \frac{x-a}{x+a} + \frac{a}{H_2} \cdot \log (x+a)(x-a) \right] + C_{H_2}$$

Die u-Verschiebungen der Oberfläche des elastischen Halbraumes sind somit konstant und entsprechen dem Wert aus Gleichung (4,19) in der Lastmitte. Die v-Verschiebungen können nur auf eine additive Konstante genau bestimmt werden, d.h. als Relativverschiebungen gegenüber einem beliebig wählbaren Fixpunkt. Wir verzichten deshalb auf eine zeichnerische Wiedergabe dieser Kurven.

Da die Einflusslinien der Verschiebungen für die Relaxation benötigt werden, sind in der Tabelle I die genauen Werte verzeichnet. In Fig.21 sind sie für μ =0,3 und μ =0,15 aufgezeichnet.

In Anhang B ist als Beispiel die Programmierung der Einflusslinie der G_v -Spannung unter vertikaler Last beschrieben.

						-	
$\chi = x/H_2$	v E / 2ap	u E / 2 at	Vt = 4p	$\chi^{-} = \times / H_2$	v E / 2 ap	uE/2at	dn = 11
0,05	1,6097	2,1568	0,2413	2,25	-0,0057	0,1265	-0,0204
0,15	0,8148	1,3574	0,2042	2,35	-0,0048	0,1158	-0,0187
0,25	0,5277	1,0616	0,1685	2,45	-0,0040	0,1059	-0,0171
0,35	0,3540	0,8754	0,1349	2,55	-0,0034	0,0969	-0,0156
0,45	0,2373	0,7425	0,1041	2,65	-0,0029	0,0885	-0,0142
0,55	0,1557	0,6418	0,0765	2,75	-0,0025	0,0809	-0,0129
0,65	0,0980	0,5625	0,0525	2,85	-0,0022	0,0739	-0,0118
0,75	0,0574	0,4984	0,0321	2,95	-0,0019	0,0675	-0,0107
0,85	0,0293	0,4456	0,0153	3,05	-0,0017	0,0616	-0,0098
0,95	0,0103	0,4012	0,0019	3,15	-0,0014	0,0563	-0,0089
1,05	-0,0021	0,3633	-0,0085	3,25	-0,0012	0,0514	-0,0081
1,15	-0,0096	0,3304	-0,0162	3,35	-0,0010	0,0470	-0,0074
1,25	-0,0139	0,3015	-0,0217	3,45	-0,0009	0,0429	-0,0067
1,35	-0,0158	0,2757	-0,0253	3,55	-0,0008	0,0392	-0,0060
1,45	-0,0161	0,2525	-0,0274	3,65	-0,0007	0,0357	-0,0055
1,55	-0,0155	0,2315	-0,0283	3,75	-0,0007	0,0326	-0,0049
1,65	-0,0143	0,2124	-0,0284	3,85	-0,0007	0,0297	-0,0045
1,75	-0,0129	0,1949	-0,0278	3,95	-0,0006	0,0271	-0,0041
1,85	-0,0112	0,1789	-0,0268	4,05	-0,0006	0,0247	-0,0038
1,95	-0,0097	0,1641	-0,0254	4,15	-0,0006	0,0225	-0,0035
2,05	-0,0082	0,1505	-0,0238	4,25	-0,0005	0,0206	-0,0032
2.15	-0.0068	0,1380	-0,0221	4,35	-0,0005	0,0188	-0,0029

Tabelle I

Fig. 21: Einflusslinien in einer elastischen Schicht















b) Beschreibung eines Testbeispiels.

Befindet sich unter dem Erddamm nicht der inkompressible Fels, sondern eine elastische Schicht, so verformt sich diese unter der Einwirkung des Dammes. Die Horizontal- und Vertikalverschiebungen der Schicht können mit den Formeln (4,19) und (4,20) berechnet werden, indem man die vom Erddamm an der Schichtgrenze übertragenen Vertikal- und Schubspannungen durch eine Abtreppung approximiert (Fig.22).



Fig.22 Berechnung der Unterlageverschiebungen.

Bezeichnet man die Verschiebung im Punkt K infolge einer gleichförmigen Last im Abschnitt j mit u^{σ}_{kj} ; v^{σ}_{kj} respektive u^{τ}_{kj} ; v^{τ}_{kj} , so ergibt das Superpositionsgesetz:

$$u_{k} = \sum_{j=1}^{n} \sigma_{j} \cdot u^{\sigma}_{kj} + \sum_{j=1}^{n} \tau_{j} \cdot u^{\tau}_{kj}$$

$$v_{k} = \sum_{j=1}^{n} \sigma_{j} \cdot v^{\sigma}_{kj} + \sum_{j=1}^{n} \tau_{j} \cdot v^{\tau}_{kj}$$

$$(4.23)$$

Der Erddamm macht diese Verschiebungen mit, und dadurch wird sein Spannungszustand verändert. Die Berechnung des gesamten Körpers, Damm plus Untergrund, erfolgt deshalb etappenweise. Zuerst wird der Spannungszustand im Erddamm unter Annahme einer inkompressiblen Unterlage ermittelt. Die daraus resultierenden Span-

kompressiblen Unterlage ermittelt. Die daraus resultierenden Spannungen an der Schichtgrenze ergeben gemäss den Formeln (4,23) eine deformierte Unterlage, die die Randbedingungen für die Berechnung

- 50 -

des Spannungszustandes der 2. Phase darstellt. Diese sich daraus ergebende wechselseitige Anpassung von Spannungszustand im Erddamm und Verformungen der Unterlage konvergiert gegen die Lösung des Gesamtkörpers. Aus Rechnungszeitgründen empfiehlt es sich, den Spannungszustand für eine bestimmte Unterlageform nicht auszurelaxieren, sondern die Unterlageverformungen nach wenigen Relaxationsschritten auszugleichen.

Verwendet man zur Berechnung der Unterlageverschiebungen im Verlauf der Relaxation denselben Ueberrelaxationsfaktor wie im Damminnern $(\omega_1 \sim 1,7)$, wird das Verfahren divergent. ω_2 muss deshalb vermindert werden, bei grossen Verformungen der Unterlage sogar ganz beträchtlich. Für die Parameter des im folgenden besprochenen Testbeispiels wurde der Ueberrelaxationsfaktor auf $\omega_2=0,17$ reduziert, um eine Konvergenz zu erhalten.

Folgende Annahmen sind dem Testbeispiel zugrundegelegt:

Form des Dammes:	wie Damm auf fester Unterlage.
Materialkonstanten:	$\mu_{1} = \mu_{2} = 0.3$ $E_{1} = E_{2} = 10000 \text{ t/m}^{2}$
Angriffskräfte:	Eigengewicht $\gamma_e^{\star}=2,1$ t/m3
	Wasserdruck w=0
Unterlage:	$H_1 = H_2 = 100 \text{ m}$
Randbedingung an der	volle Haftung
Unterlage:	u _{Damm} = u _{Untergrund}
	v _{Damm} = v _{Untergrund}

Aus der Lösung (Beilage 3) geht hervor, dass die elastische Schicht muldenförmig verformt wird (Fig.23). Die maximale Setzung unter der



Fig.23 Verformungsmulde der Schichtgrenze.

Dammitte beträgt 126 cm, während an den Dammenden nur noch kleine



Setzungen von 7 resp. 4 cm auftreten. Die grössten Horizontalverschiebungen entstehen ungefähr unter der Mitte der Böschungen und betragen -24 resp. +21 cm. Die Spannungen im Damminnern werden mit den Formeln (3,9) aus den Verschiebungen berechnet. In der Unterlageschicht sind die Einflusslinien (4,12) und (4,13) zu verwenden. Die Belastung ist durch die vom Damm auf die Unterlage übertragenen Vertikal- und Schubspannungen gegeben. Man erhält so im Untergrund nur die Zusatzspannungen infolge Auflast. Für die effektiven Spannungen sind diejenigen infolge Eigengewicht des Untergrundes zu überlagern. In den folgenden Diagrammen sind im Untergrund nur die Zusatzspannungen dargestellt, da die Eigengewichtsverhältnisse von Fall zu Fall variieren.

Die Vertikalspannungen (Fig.24a) ergeben ein ähnliches Bild wie beim Damm auf fester Unterlage. Die Abweichungen gegenüber den $\gamma e^{\star}h_g$ -Kurven sind etwas grösser; das Maximum in der Dammitte beträgt -18%. Die Lastausbreitung im Untergrund ist klein. Die Lastspitze auf der Felsoberfläche hat sich gegenüber der Schichtgrenze nur um 10% vermindert, wogegen z.B. im elastischen Halbraum für eine dreieckförmige Auflast eine Reduktion um 25% auftritt. Einen stark veränderten Verlauf weisen die Horizontalspannungen (Fig.24b) auf. Vor allem gegen die Schichtgrenze zu werden sie kleiner. In der Dammitte hat sich G_{\times} von 7,9 auf 4,3 kg/cm2 vermindert. Zeichnet man, wie in Kapitel 3c, die 3 Bereiche Elastisch, Uebergang, Plastisch auf, unter Annahme von $\varphi = 30^{\circ}$ resp. $\varphi = 34^{\circ}$ als Grenzkurve, so zeigt Fig.25, dass die plastische Zone grösser geworden ist, dass sie sich nach unten verschoben hat und in den Untergrund hineinreicht.

Die maximalen Schubspannungen (Fig.26a) haben vor allem in der Nähe der Schichtgrenze zugenommen. Ihr absolutes Maximum liegt in der Unterlageschicht unter der Dammitte. Die Gleitlinien (Fig.26b) haben nicht stark geändert. Ihre Fortsetzung im Untergrund ergibt eine ähnliche Form, wie sie die Gleitflächen aufweisen, mit denen der Grundbruch einer Böschung gerechnet wird. Dieser tritt nur bei Materialien mit sehr kleinen Reibungswinkeln auf. Die dem Grundbruch entsprechenden Gleitlinien müssen deshalb mit μ =0,45-0,5 gerechnet werden.



<u>Fig.25</u>

c) Einfluss der Unterlageschicht.

In diesem Abschnitt wird der Einfluss der Unterlageschicht auf Verschiebungen und Spannungen des Erddammes untersucht, wobei als Parameter gleichzeitig die Schichtdicke H₂ und der Elastizitätsmodul E₂ betrachtet werden. Berechnungen wurden durchgeführt für $E_1:E_2=0,2;$ 1; 2, bei H₁:H₂=1, und für H₁:H₂=2,5; 1; 0,4 bei E₁:E₂=1. Die numerischen Lösungen sind in den Beilagen 4/5 angegeben.

Die interessanteste Verschiebung ist die maximale Setzung des Untergrundes unter der Dammitte. Für deren Berechnung kann eine gute Näherungsformel angegeben werden, deren Ableitung in Anhang A wiedergegeben ist. Der Spannungszustand im elastischen Halbraum unter einer dreieckförmigen Normallast wurde von Bishop [2] hergeleitet. Durch Integration erhält man daraus die Verschiebungen des Halbraumes auf eine additive Konstante genau. Wählt man als Fixpunkt den Punkt senkrecht unter der Dammitte in der Tiefe H₂, so wird die gesuchte Setzung (Bezeichnungen siehe Figur Anhang):

$$v_{z} = \frac{4 + \mu}{E} \cdot \frac{\sqrt{2}}{\pi} \frac{H_{1}H_{2}}{H_{2}} \cdot \left\{ (1 - 2\mu) \left(\operatorname{Arctg} \frac{m}{H_{2}} + \operatorname{Arctg} \frac{\ell}{H_{2}} \right) + \frac{\mu}{2m\ell} \left(\ell \cdot \log \frac{m^{2} + H_{2}^{2}}{H_{2}^{2}} + m \cdot \log \frac{\ell^{2} + H_{2}^{2}}{H_{2}^{2}} \right) + \frac{(1 - \mu)}{2H_{2}} \left(m \cdot \log \frac{m^{2} + H_{2}^{2}}{m^{2}} + \ell \cdot \log \frac{\ell^{2} + H_{2}^{2}}{\ell^{2}} \right) \right\}$$

$$(4, 24)$$

- 54 -



In Tabelle II sind die Resultate gemäss strenger Lösung und gemäss Formel (4,24) zusammengestellt.

H ₁ :H ₂ für <u>E1</u> =1 E2	v _z [cm] strenge Lösung	v _z [cm] (4,24)	E ₁ :E2 für <u>H1</u> =1 H2	v _z [cm] strenge Lösung	v _z [cm] (4,24)
~	0	0	0	0	0
2,5	51	48,7	0,2	25,9	25
1	126	125	1	126	125
0,4	282	283	2	241	250

Tabelle II

Die Uebereinstimmung ist sowohl in bezug auf den Einfluss von H_2 als auch von E_2 sehr gut. Die Abweichungen sind kleiner als 4%.

Es ist festzuhalten, dass mit dieser Methode nur die Setzung der Dammitte berechnet werden kann. Der Grund dazu ist folgender: Zur Ableitung der Formel (4,24) wurde erstens der Einfluss der Schubspannungen an der Schichtgrenze vernachlässigt, und zweitens ist nur der zentrale Punkt in der Tiefe H₂ verschiebungsfrei, wogegen bei der strengen Lösung der ganze Schnitt als starr vorausgesetzt wurde. Diese Annahmen beeinflussen offenbar die Verschiebung der Dammitte nur sehr wenig, ergeben aber im übrigen völlig andere Verschiebungen. In Fig.27 sind einige Setzungsmulden nach der strengen Lösung dargestellt, die zeigen, dass vor allem bei einer weichen Unterlageschicht beträchtliche Horizontalverschiebungen auftreten können.

Wird ein Erddamm auf einer elastischen Schicht fundiert, so kommt den Schubspannungen in der Kontaktfläche eine grosse Bedeutung zu. Zu ihrer Berechnung wird meistens angenommen, dass sich der Damm in einem aktiven Rankine'schen Plastizitätszustand befindet. Diese Annahme führt zur Formel:

$$T_{xymax} = g \cdot \frac{g}{2\ell} \cdot \frac{g^2}{2\ell} (45 - \frac{\psi}{2})$$
(4,25)

 ℓ = Breite der Dammschulter an der Basis. Zur Bestimmung von ρ wurden mehrere Beispiele nach dem Verfahren

- 56 -



Fig.27

von Engesser-Rendulic [19] durchgerechnet mit dem Ergebnis g =1,6-1,7, während Creager [14] aufgrund photoelastischer Versuche den Wert g=1,4 angibt. In Kapitel 3d wurde dargelegt, dass zwischen μ und φ eine Relation besteht. In Fig.28 haben wir die maximalen τ_{XY} -Span-





nungen an der Kontaktfläche der Luftseite – plastisch gemäss Formel (4,25) in Funktion von φ mit denjenigen nach der Elastizitätstheorie in Funktion von μ unter Verwendung der Gleichung (3,13) – verglichen. Die Uebereinstimmung ist, zum mindesten im praktisch vorkommenden Bereich (μ =0,2-0,4), annehmbar. Formel (4,25) liefert die Kontaktspannungen unabhängig vom Untergrund. Wie Fig.29 zeigt, ist diese Annahme in bezug auf einen variablen E-Modul des Untergrundes ge-



rechtfertigt. Hingegen hat die Schichtdicke H_2 einen wesentlichen Einfluss auf die Schubspannungen, die bei wachsendem H_2 zunehmen.



In Fig.30 sind die Normalspannungen im Kontaktpunkt in der Dammitte dargestellt. Die Vertikalspannungen nehmen nur unbedeutend ab, während die Horizontalspannungen eine starke Abhängigkeit vom Untergrund erkennen lassen. Die Kurve des τ_{maxmax} (siehe Fig.31) hat in Funktion der Schichtdicke ein

Maximum, in Funktion des E-Moduls ist sie jedoch monoton steigend. Erstere Kurve strebt asymptotisch gegen den aus der Literatur bekannten Wert für den elastischen Halbraum (Jürgenson: 0,256 [13];

- 58 -



<u>Fig.31</u> Max. Schubspannungen in Fkt. der Unterlage.

Bishop: 0,258). Der Punkt, in dem τ_{maxmax} auftritt, liegt in der Dammitte, verschiebt sich jedoch bei zunehmender Schichtdicke von der Kontaktfläche bis zu 2/3 H₁ in den Untergrund. Ein variabler E-Modul jedoch verändert die Position des τ_{maxmax} nicht.

Zum Schluss sei darauf hingewiesen, dass die Differentialgleichung eines elastischen Scheibenproblems (2,7) die Elastizitätskonstanten E und μ nicht enthält. Sind am Rand einer Scheibe nur Spannungsbedingungen zu erfüllen, so können diese Probleme unabhängig von E und μ gelöst werden. Dies ist der Fall für einen Damm auf elastischem Halbraum bei Annahme gleicher Elastizitätseigenschaften von Damm und Untergrund. Sind aber Verschiebungsbedingungen zu erfüllen, wie z.B. das Vorhandensein einer inkompressiblen Schicht, müssen E und μ für Damm und Untergrund explizit gewählt werden und beeinflussen Spannungen und Verschiebungen. Es ist klar, dass dieser Einfluss mit wachsender Schichtdicke kleiner wird. Die Resultate streben schliesslich für ein beliebiges μ (bei $E_1:E_2=1$) gegen die Lösung im elastischen Halbraum. Die Untersuchungen für μ =0,3 zeigen aber, dass die meisten Spannungskurven in Funktion von $H_1:H_2$ beträchtlich variieren. Die Spannungen sind auch vom Verhältnis $\mathbf{E}_{1}:\mathbf{E}_{2}$ abhängig, wobei in diesem Falle keine asymptotischen Werte vorhanden sind. Will man sich also ein klares Bild von Spannungen und Verschiebungen in Damm und Untergrund verschaffen, ist es unerlässlich, den Gesamtkörper zu berechnen unter Verwendung der ent-

sprechenden elastischen Werte.

d) Einfluss des Wasserdrucks.

Das Wasser wird in den im folgenden besprochenen Rechenbeispielen in derselben Weise in die Rechnung einbezogen wie beim Damm auf fester Unterlage. Auf der Wasserseite ist das Eigengewicht γ_e " = 1,2 t/m3, auf der Luftseite $\gamma_e^{\star} = 2,1$ t/m3. Auf den als Membran idealisierten Kern wirkt ein hydrostatischer Druck. Als Parameter für die Unterlage wurden dieselben Verhältnisse $E_1:E_2$ und $H_1:H_2$ gewählt wie im vorhergehenden Kapitel (Beilagen 6 und 7).



Der Einfluss der Unterlageschicht auf die Horizontalverschiebungen ist ganz beträchtlich. In Fig.32 sind sie für zwei Punkte der Dammmitte (Krone und Basis) dargestellt. Daraus geht hervor, dass bei einer weichen oder tiefen Unter-

Fig.32 Horizontalverschiebungen infolge Wasserdrucks.

lage an einem 100 m hohen Damm Verschiebungen der Basis bis zu 40 cm auftreten können. An der Krone sind sie entsprechend grösser und erreichen bei extremen Verhältnissen 90 cm.

In Fig.33 sind die Vertikal- und max. Schubspannungen für die Verhältnisse $E_1:E_2=1$; $H_1:H_2=1$ dargestellt. Sie weisen in der Mitte wiederum eine starke Diskontinuität auf, die auch im Untergrund zu einem dissymmetrischen Spannungszustand führt. Ihre Maximalwerte bei veränderlicher Unterlage sind in Fig.34 zusammengestellt und zeigen interessanterseise, dass die Maximalwerte von Gy und T_{max} mit Wasserdruck kleiner sind als diejenigen ohne Wasser (vergl. Fig.30/31).



- 61 -



Fig.34 Spannungsmaximalwerte bei Wasserdruck.

Einen grossen Einfluss hat der Wasserdruck auf die Schubspannungen der Kontaktfläche. Ihrer Berechnung wurde bis anhin nur wenig Beachtung geschenkt. Die einzigen dem Autor bekannten Theorien basieren auf der Plastizitätstheorie. Den einfachsten Lösungsweg gibt Fagnoul [6] an, dessen Resultate gute Uebereinstimmung mit der Theorie von Rendulic ergeben. Der Erddamm wird nach Fagnoul in 3 Zonen eingeteilt. (Fig.35). In den Zonen 1 und 3 herrscht Rankine'sches



aktives plastisches Gleichgewicht. Die auf die Unterlage übertragenen Spannungen sind in diesen Zonen linear:



In der mittleren Zone, deren Begrenzungslinien aus dem Mohr'schen Kreis ermittelt werden, schlägt Fagnoul eine parabolische Verteilung der Spannungen vor. Vergleicht man diese Lösung mit derjenigen

- 62 -

gemäss Elastizitätstheorie (Damm auf fester Unterlage), so konstatiert man gute Uebereinstimmung (Fig.37a). Den Wasserdruck berücksichtigt Fagnoul, indem er eine dreieckförmige Verteilung der gesamten Wasserlast gemäss Fig.36a auf der Luftseite den Spannungen infolge Eigengewicht überlagert. Diese Annahme führt in der Dammitte zu einer starken Diskontinuität (Fig.37b) und ergibt auf der Luftseite im Vergleich zur Elastizitätstheorie zu grosse Schubspannungen. Wir haben deshalb eine dreieckförmige Verteilung der Wasserlast über die gesamte Basis (36b) untersucht. Die Uebereinstimmung bei diesem Vorgehen mit der exakten Lösung ist im Allgemeinen befriedigend, im Spezialfall $H_0=0$ gut (37b).

Auch bei Wasserdruck sind die Schubspannungen vom elastischen Untergrund abhängig. Fig.37c zeigt, dass die τ_{xymax} mit der Deformierbarkeit der Unterlage zunehmen. Wichtig ist auch die Tatsache, dass dieses Maximum nach aussen wandert. Rendulic [19] hat 1938 eine noch heute verwendete Dimensionierungsmethode von Erddämmen vorgeschlagen, die als Bedingung festlegt, dass der vom Damm auf die Unterlage übertragene Lastwinkel t $g \psi = \frac{\tau \times y}{\sigma_y}$ kleiner als der Reibungswinkel des Untergrundmaterials sein muss. Daraus geht sofort die Bedeutung der Position von τ_{xvmax} hervor.

Die Folgerungen aus diesem Kapitel sind, dass eine elastische Unterlage einen Erddamm massgebend beeinflusst. Nebst den Verschiebungen sind vor allem die Kontaktspannungen zwischen Damm und Untergrund empfindlich vom Untergrund abhängig. In diesem Zusammenhang mag darauf hingewiesen werden, dass allein in den Jahren 1937/38 in den USA 3 Dammbrüche auf Versagen des Untergrundes [14] zurückgeführt werden, darunter die grosse Katastrophe von Fort Peck.

Bei allen Vorbehalten gegenüber der Elastizitätstheorie darf als Resultat dieses Abschnittes festgehalten werden, dass qualitative Untersuchungen viele wertvolle Hinweise liefern und dass die quantitativen Ergebnisse mit Beobachtungen und erhärteten Dimensionierungsmethoden sehr oft in durchaus befriedigender Uebereinstimmung sind.



5. Kapitel: Allgemeine Theorie.

a) Grundgleichungen der Plastizitätstheorie.

Wird eine zylindrische Bodenprobe axial belastet, so erhält man ein in Fig.38 dargestelltes Verformungsdiagramm. Bis zu einer als



Fig.38 Verformungsdiagramm einer Bodenprobe.

Fliessgrenze bezeichneten Spannung \mathbb{G}_{F} ist die Kurve einigermassen linnear. Wächst die Belastung bis zur Bruchspannung \mathbb{G}_{B} , so erleidet das Material starke Deformationen, die auch bei völliger Entlastung nicht mehr verschwinden. Man nennt sie plastische Deformationen, im Gegensatz zu den elastischen Deformationen, die proportional zur Belastung zu- oder abnehmen. Bei den Berechnungen im vorhergehenden Abschnitt haben wir gemäss Elastizitätstheo-

rie das Verformungsdiagramm 1 längs OF (Fig.39) angenommen. Treten im Material grössere Spannungen als die Fliessgrenze auf, so ist diese Voraussetzung unkorrekt, und es muss ein der Wirklichkeit angepasstes Verformungsdiagramm verwendet werden. Von den in der ein-



Fig. 39

1	Elastisch
2	Starr - ideal plastisch
3	Starr - plastisch mit Verfesti-
	gung
4	Elastisch - ideal plastisch
5	Elastisch - plastisch mit Ver-
	festigung
schlägigen Literatur über Plastizitätstheorie vorgeschlagenen Approximationen ist die Annahme eines elastisch-idealplastischen Verhaltens für Bodenmaterialien wohl die beste Näherung (Fig.39, Kurve 4).

Liegt ein mehrdimensionaler Spannungszustand vor, so ist die Fliessgrenze $\sigma_{\rm F}$ Funktion sämtlicher Spannungen. Man nennt diese Funktion Fliessfunktion. In der Bodenmechanik verwendet man als Fliessfunktion f das Mohr-Coulomb'sche Gesetz, welches, in Hauptspannungen ausgedrückt, wie folgt lautet:

$$f = -\sigma_{4} + \sigma_{2} tg^{2} \left(\frac{\pi}{4} + \frac{\varphi}{2}\right) + 2c tg\left(\frac{\pi}{4} + \frac{\varphi}{2}\right) = 0$$
(5.1)

wobei \mathbb{G}_1 die grösste und \mathbb{G}_2 die kleinste Hauptspannung ist. Da jede Hauptspannung sowohl den grössten als auch den kleinsten Wert haben kann, sind 6 Kombinationen möglich, somit 6 Fliessfunktionen zu berücksichtigen. Gleichung (5,1) stellt im Hauptspannungsraum eine hexagonale gerade Pyramide dar mit dem Scheitel im Punkt $\mathbb{G}_1 = \mathbb{G}_2 = \mathbb{G}_3 = \mathbb{C} \cdot \mathbb{Ctg} \ \varphi$. Im ebenen Verformungszustand gilt:

$$\overline{\mathfrak{I}_3} = \mathcal{M}\left(\overline{\mathfrak{I}_4} + \overline{\mathfrak{I}_2}\right) \tag{5.2}$$

Die Schnittfläche zwischen der Ebene (5,2) und der Pyramide (5,1) ist der Bereich, innerhalb welchem ein Spannungspunkt sein kann. In Fig.40 ist die Projektion dieser Schnittfläche für die beiden Extrem-



werte $\mu = 0$ (d.h. $\overline{v_3} = 0$; entspricht dem ebenen Spannungszustand) und $\mu = 0,5$ aufgezeichnet. Liegt ein Spannungspunkt innerhalb des Sektors ABCDEF, so verhält sich das Material elastisch, und es ist im plastischen Zustand, wenn der Spannungspunkt auf den Begrenzungsgeraden liegt; ausserhalb dieses Sektors kann der Punkt nicht sein.

Fig.40 Schnitt von (5,2) mit der Fliesspyramide.

- 66 -

In bezug auf die Formulierung des Stoffgesetzes bestehen gegenwärtig zwei wichtige Theorien: diejenige der elastisch-plastischen Deformationen und diejenige des plastischen Fliessens. In der ersteren wird eine Gesetzmässigkeit zwischen Spannungen und Verzerrungen, in der letzteren eine solche zwischen Spannungen und Verzerrungsgeschwindigkeiten angenommen. Erst weitere Versuche werden zeigen, welche Theorie der Wirklichkeit am besten entspricht. In der vorliegenden Arbeit wird ein Stoffgesetz des plastischen Fliessens verwendet: die plastischen Verzerrungsgeschwindigkeiten sind proportional dem Gradienten der Fliessfunktion. Diese erhält somit die Bedeutung eines plastischen Potentials. Die plastischen Verzerrungsgeschwindigkeiten lauten

$$\dot{\varepsilon}_{ip\ell} = \dot{K} \frac{\delta f}{\delta \sigma_i}$$
(5.3)

f = Fliessfunktion

Die totalen Verzerrungsgeschwindigkeiten setzen sich aus einem elastischen und einem plastischen Anteil zusammen, und das Stoffgesetz eines elastisch-idealplastischen Körpers lautet in bezug auf Hauptspannungen und Hauptverzerrungen wie folgt:

K = positiver unbestimmter Faktor

$$\dot{\boldsymbol{\epsilon}}_{i} = \boldsymbol{B}_{ij} \boldsymbol{\sigma}_{j} + \boldsymbol{K} \frac{\partial \boldsymbol{f}}{\partial \boldsymbol{\sigma}_{i}}$$
(5,4)

i,j = 1,2,3

Bij = Matrix resultierend aus dem Hooke'schen Gesetz.

 = Ableitung nach der Zeit oder einer andern monoton variierenden Grösse. Im Falle eines Erddammes wählt man vorteilhafterweise die Belastung als Variable, d.h. während der Bauphase die Aufbauhöhe, während des Staues die Stauhöhe.

Die Gleichungen (5,4) sind in den seltensten Fällen geschlossen integrierbar. Die Zeit resp. die Belastung tritt somit als Variable auf, und das Berechnungsproblem eines elastisch-idealplastischen Dammes stellt sich wie folgt:

In einem bestimmten Belastungsmoment sind Verschiebungen und Spannungen bekannt. Werden entlang der Oberfläche F die Spannungsgeschwindigkeiten \dot{s}_i verändert, so sind Spannungen und Verschiebungen des Dammes unter der neuen Belastung zu bestimmen. Als statische Gesetze können dazu entweder die Differentialgleichungen des Gleichgewichts (2,4) oder ein Extremalprinzip verwendet werden. Zu dessen Formulierung definieren wir vorerst:

Man nennt ein Verzerrungsgeschwindigkeitsfeld $\dot{\xi}_{i}$ kinematisch zulässig, wenn es aus einem Verschiebungsfeld x_{i} abgeleitet ist, das die Randbedingungen erfüllt. Dann lautet das Extremalprinzip: Unter allen kinematisch zulässigen Verzerrungsgeschwindigkeitsfeldern macht das wirklich vorhandene den Ausdruck

$$J = \frac{1}{2} \int_{V} \dot{\sigma}_{i} \cdot \dot{\varepsilon}_{i} \cdot dV - \int_{F} \dot{s}_{i} \cdot \dot{x}_{i} \cdot dF \qquad (5,5)$$

zu einem Minimum. Darin bedeutet $\dot{\sigma}_i$ ein Spannungsgeschwindigkeitsfeld, das durch die Gleichungen (5,4) dem Verzerrungsgeschwindigkeitsfeld $\dot{\epsilon}_i$ zugeordnet ist.

Sind die Gleichungen (5,4) nicht geschlossen integrierbar, können nur Spannungszustände berechnet werden, die sich um infinitesimale Zeit- resp. Belastungsintervalle unterscheiden. Praktisch geht man so vor, dass man die Gleichungen (5,4) intervallweise integriert und die Spannungszustände sukzessive berechnet.

b) Ableitung der numerischen Operatoren.

Wir setzen für die folgende Ableitung einen ebenen Verformungszustand und kohäsionsloses Material voraus. Die Fliessfunktion (5,1) lautet in cartesischen Koordinaten

$$-\frac{\left(\overline{(\sigma_{x}-\sigma_{y})^{2}}+\tau_{xy}^{2}\right)}{4}+\frac{(\sigma_{x}+\sigma_{y})}{2}\sin\varphi=0$$
(5,6)

Fügt man die beiden Gleichgewichtsbedingungen (2,4) hinzu, so erhält man im plastischen Bereich ein System von 3 Gleichungen mit 3 Unbekannten $(\mathcal{G}_x, \mathcal{G}_y, \mathcal{T}_{xy})$. Scheinbar kann also die Lösung gewonnen werden ohne Berücksichtigung der Spannungs-Verformungsbeziehungen. Nun hat aber Hill [10] nachgewiesen, dass dies nur unter gewissen zusätzlichen Bedingungen korrekt ist; so z.B. dürfen die Gleitlinien im plastischen Bereich die elastisch-plastische Grenze nur einmal schneiden. Wie Fig.9 zu entnehmen ist, entstehen in einem Erddamm

- 68 -

geschlossene innere plastische Zonen, so dass die Gleitlinien die Grenze stets zweimal schneiden. Eine Lösung, welche die Gleichungen (5,6) und (2,4) erfüllt, ist somit zwar statisch korrekt; ob aber ein damit verträgliches Verschiebungsfeld gefunden werden kann, muss zusätzlich geprüft werden und ist sehr fraglich. Aus diesem Grunde ist es auch für elastisch-plastische Probleme vorteilhaft, die Lösung mittels des Extremalprinzips (5,5) zu suchen.

Die Fliessfunktion lautet:

$$-\sigma_1 + A\sigma_2 = 0 \quad A = t_9^2 \left(\frac{\pi}{4} + \frac{\varphi}{2}\right)$$
(5.7)

Sie gehört somit in die Klasse der stückweise linearen Fliessfunktionen, deren Theorie in [8] dargelegt ist. Die Hauptverzerrungsgeschwindigkeiten werden gemäss (5,4)

$$\dot{\mathbf{\epsilon}}_{1} = \frac{1+\mu}{E} \left[(1-\mu) \dot{\mathbf{r}}_{1} - \mu \dot{\mathbf{r}}_{2} \right] - \dot{K}$$

$$\dot{\mathbf{\epsilon}}_{2} = \frac{1+\mu}{E} \left[(1-\mu) \dot{\mathbf{r}}_{2} - \mu \dot{\mathbf{r}}_{1} \right] + A \dot{K}$$

$$\dot{\mathbf{\epsilon}}_{3} = 0$$
(5.8)

Diese Gleichungen können integriert werden für ein Belastungsintervall, innerhalb dessen

- die Hauptspannungsrichtungen konstant bleiben,
- jeder Punkt des Dammes entweder elastisch ist und bleibt, oder plastisch wird und bleibt, oder plastisch ist und bleibt.
 Die Hauptverzerrungen lauten dann:

 $\varepsilon_{1} = \frac{1+\mu}{E} \left[(1-\mu) \sigma_{1} - \mu \sigma_{2} \right] - K$ $\varepsilon_{2} = \frac{1+\mu}{E} \left[(1-\mu) \sigma_{2} - \mu \sigma_{4} \right] + AK$ (5,9)

ε₃ = 0

Die Integrationskonstante wird berücksichtigt, indem man entlang der elastisch-plastischen Grenze K=O wählt, womit auch die Kontinuität mit den elastischen Verzerrungen gewahrt ist. Aus (5,7) und (5,9) kann K eliminiert werden, und die Hauptspannungen lauten:

mit
$$E' = \frac{E}{1 + \mu} \cdot \frac{1}{[(1 - \mu)A + \frac{1 - \mu}{A} - 2\mu]}$$

Die potentielle Energie im plastischen Bereich wird unter Verwendung der Relation (5,9)

$$L = \frac{A}{2} \int_{V_{p\ell}} \left(\varepsilon_{A} \sigma_{A} + \varepsilon_{2} \sigma_{2} \right) dV = \frac{A}{2} \int_{V_{p\ell}} \left(\varepsilon_{A e\ell} \sigma_{A} + \varepsilon_{2 e\ell} \sigma_{2} \right) dV +$$

$$+ \frac{A}{2} \int_{V_{e\ell}} \left(-K\sigma_{A} + AK\sigma_{2} \right) dV = L_{e\ell} + 0$$
(5,11)

Die plastische potentielle Energie ist also gleich Null. Führt man die Relationen (5,10) in (5,11) ein, so erhält man die potentielle Energie im plastischen Bereich in Funktion der Hauptverzerrungen

$$L = \frac{E'}{2} \int_{V_{p\ell}} \left(A \varepsilon_A^2 + 2 \varepsilon_A \varepsilon_2 + \frac{\varepsilon_2^2}{A} \right) dV$$
(5,12)

Die eigentliche Rechnung wird in Abhängigkeit der Verschiebungen u,v durchgeführt. Diese sind mit den cartesischen Verzerrungen ε_x , ε_y , δ_{xy} gemäss (2,2) verknüpft. Wir schreiben deshalb die potentielle Energie in Funktion dieser Grössen:

$$L = \frac{E'}{2} \int_{V_{p}\ell} \left\{ \frac{1}{2} \varepsilon_{x}^{2} \left[A + \frac{1}{A} - \frac{1}{\cos 2 \alpha_{w}} \left(A - \frac{1}{A} \right) + \frac{1}{2} \varepsilon_{y}^{2} \left[A + \frac{1}{A} + \frac{1}{\cos 2 \alpha_{w}} \left(A - \frac{1}{A} \right) \right] + (5,13) \right. \\ \left. + 2 \varepsilon_{x} \varepsilon_{y} + \frac{1}{4} \gamma_{xy}^{2} \left(A + \frac{1}{A} - 2 \right) \right\} dV$$

- 70 -

wobei α_w den Winkel zwischen der x-Achse und der algebraisch grösseren Hauptverzerrung darstellt. α_w ist von der x-Achse aus im Gegenuhrzeigersinn abzutragen. Die potentielle Energie lässt sich somit im elastischen wie im plastischen Bereich in der Form ausdrücken:

$$L = \frac{E *}{2} \int (\alpha \cdot \varepsilon_{x}^{2} + \beta \cdot \varepsilon_{y}^{2} + \gamma \cdot \varepsilon_{x} \varepsilon_{y} + \delta \cdot \gamma_{xy}^{2}) dV$$
mit den Abkürzungen $[A = t_{g}^{2} (\frac{\pi}{4} + \frac{\varphi}{2})]$
(5,14)

Elastischer Bereich:

Plastischer Bereich:

 $E^{*} = \frac{E(\Lambda - \mu)}{(\Lambda + \mu)(\Lambda - 2\mu)}$ $E^{*} = \frac{E}{\Lambda + \mu} \cdot \frac{\Lambda}{[(\Lambda - \mu)A + \frac{\Lambda - \mu}{A} - 2\mu]}$ $\alpha = \Lambda$ $\beta = \Lambda$ $\beta = \Lambda$ $\beta = \frac{\Lambda}{2} [A + \frac{\Lambda}{A} - \frac{\Lambda}{\cos 2\alpha_{W}} (A - \frac{\Lambda}{A})]$ $\beta = \frac{\Lambda - 2\mu}{\Lambda - \mu}$ $\beta = \frac{\Lambda - 2\mu}{2(\Lambda - \mu)}$ $\delta = \frac{\Lambda - 2\mu}{2(\Lambda - \mu)}$ $\delta = \frac{\Lambda}{4} (A + \frac{\Lambda}{A} - 2)$

Dadurch wird die Bildung der Operatoren stark vereinfacht, indem im gesamten Damm dieselben formellen Operatoren (2,24) verwendet werden können, nur mit verschiedenen numerischen Koeffizienten. Eine grosse Unannehmlichkeit ist hingegen der Umstand, dass in den Operatoren des plastischen Bereichs die Hauptspannungsrichtung α_w auftritt. Dies bedeutet, dass in jedem plastischen Funktionspunkt spezielle Koeffizienten verwendet werden müssen. Für ein neues Belastungsintervall ändern die Koeffizienten in jedem plastischen Punkt. Zwischen 2 Berechnungsphasen muss deshalb ein spezielles Programm eingeschaltet werden, mit welchem

- die neue plastische Zone festgelegt wird,
- die Koeffizienten in jedem plastischen Punkt gebildet werden,
- die Operatorziffernliste entsprechend abgeändert wird.

Als Testbeispiel haben wir denselben Damm auf fester Unterlage gewählt wie in Kapitel 3a. Das kohäsionslose Material hat einen Reibungswinkel von $\varphi = 34^{\circ} (\mu \sim 0.3)$. Dann lautet die Plastizitätsbedingung:

$$\frac{\sigma_3}{\sigma_4} \ge t_g^2 \left(\frac{\pi}{4} - \frac{\varphi}{2} \right)^2 = 0,283$$
(6,1)

>das Material ist elastisch.
= das Material ist plastisch.

In einem horizontal gelagerten Material gilt approximativ

$$\frac{\sigma_3}{\sigma_4} \sim \frac{\sigma_{\times}}{\sigma_9} - \lambda_0 = \frac{\mu}{4 - \mu} \sim \frac{0.3}{0.7} = 0.428$$
(6.2)

 λ_o = Ruhedruckziffer.

Wird der Erddamm aufgeböscht, so nimmt das Verhältnis $\frac{\mathbf{G} \times}{\mathbf{G}_{u}}$ allmählich Berechnet man den Damm rein elastisch, so verläuft das Minimum ab. des Spannungsverhältnisses in Funktion der Aufbauhöhe gemäss Fig.41. Bei einer Aufbauhöhe von 90 m entsteht die erste grössere plastische Zone im Testdamm. Bis zu diesem Belastungsmoment muss nur eine Lösung gesucht werden, da im elastischen Bereich in jedem Punkt Spannung und Verzerrung proportional sind. Die Schwierigkeit beim weiteren Vorgehen liegt in der Festlegung der elastisch-plastischen Grenze. Man kann annehmen, dass bei jeder Belastungszunahme der neue plastische Kern den vorhergehenden voll umfasst. So beeinflusst also die Entwicklungsgeschichte die Form der plastischen Zone. Daraus ergibt sich auch die Forderung, dass die Belastungsstufen nur so gross gewählt werden sollen, dass die Ungenauigkeit bei der Festlegung der Grenze nicht grösser ist als die Ungenauigkeit der numerischen Approximation [10]. Im vorliegenden Problem wurden 3 Stufen $H_1 = 90, 95, 100 \text{ m}$ betrachtet, welche die in Fig.42 dargestellten plastischen Bereiche ergeben. Ihre Entwicklung ist deshalb wichtig, weil eine Böschung unstabil wird, wenn eine durchgehende plastische Zone von einer Böschungsfläche zur andern entstanden ist. Aus Fig.42 geht deutlich die Progression der Vergrösserung der plasti-







AUFBAUHÖHE IN X

90

70

50

30

38°

P= 30°

4

Fig.41

Minimum des Spannungsverhältnisses in Funktion der Aufbauhöhe.



Fig.43 Verschiebungsvektorenunterschiede zwischen den Lösungen gemäss Elastizitätstheorie resp. Plastizitätstheorie.

meisten in der plastischen Zone. Die Vertikalspannungen bleiben zwar ziemlich konstant, hingegen nehmen die Horizontalspannungen zu. In der elastischen Zone ändern die Spannungen nur in dem an den plastischen Kern grenzenden Bereich ein wenig.

IV Beispiel eines ausgeführten Dammes: Die Goeschenenalp

7. Kapitel: Allgemeine Beschreibung und Annahmen für die Berechnung.

In den Jahren 1955/60 wurde auf der Goeschenenalp im Einzugsgebiet der Reuss ein 155 m hoher Erddamm erstellt. Projekt und Bauleitung lagen in den Händen der Elektro-Watt in Zürich, welche für die bodenmechanischen Probleme die Versuchsanstalt für Wasserbau und Erdbau der ETH zuzog. Eine detaillierte Beschreibung des Dammes wurde von G. Schnitter [21] veröffentlicht. Während des Baues wurden im Damm zahlreiche Dispositive eingebaut, um Verschiebungen und Spannungen zu messen. Zur Interpretation der Messresultate wurde eine Berechnung nach der in dieser Arbeit beschriebenen Methode durchgeführt.

Die erste Schwierigkeit betraf die Wahl eines repräsentativen Profils; denn der Goeschenenalpdamm hat einen komplizierten Grundriss (Fig.45). Ausserdem hat der Felsuntergrund eine sehr unregelmässige Oberfläche. In der Dammitte befindet sich ein Felsbuckel, auf dem der Damm rittlings aufsitzt. Um den Einfluss dieses Keils auf die Horizontalverschiebungen abzuschätzen, wurde das Rechenprofil durch diesen Buckel gewählt. Der Rand des Rechenprofils wird durch Felsund Dammoberfläche und durch eine seitliche Begrenzung gebildet. Zwar liegt nur der Kern des Dammes auf dem Fels; im übrigen wird die Unterlage durch heterogene Alluvionen gebildet. Da aber eine analytische Erfassung der Materialeigenschaften dieser Alluvionen unmöglich war, wurden für Damm und Alluvionen die gleichen elastischen Kennziffern angenommen. Fels- und Dammoberfläche wurden durch eine Abtreppung approximiert (Fig. 47) mit folgenden Neigungswinkeln: Dammoberfläche $\Theta = 0^{\circ} / \Theta = 45^{\circ}$ Felsoberfläche $\Theta = O^{\circ} / tq \Theta = 4:2$

Die seitliche Begrenzung wurde so weit von der Dammachse weg gewählt (je 500 m), dass ihr Einfluss nur noch klein sein kann.



Die Randbedingungen sind wie folgt angenommen:

Seitlicher Rand:

Es sind feste Verschiebungen eingeführt.

$$u = 0 \qquad v = \frac{\gamma_e^*}{2E} \cdot \frac{(1-2\mu)(1+\mu)}{(1-\mu)} \left[H^2 - hg^2\right] \qquad (3,2)$$

H = Höhe der Alluvionen; h_g = Ueberlagerungshöhe.

Dammoberfläche:

In jedem Punkt der Oberfläche ist die Normal- und die Tangentialspannung gleich Null.

Felsoberfläche:

Das Material häftet voll an der Felsoberfläche; d.h. u=0, v=0. Dem Fels und der Dammoberfläche entlang müssen spezielle Operatoren formuliert werden, einerseits, weil in der Energiesumme (2,12) nur effektiv vorhandene Flächen berücksichtigt werden dürfen, andererseits weil die Festwerte u=v=0 die Operatoren verändern. Als Beispiel sei der Operator im Punkt 22 der Fig.46 an der Felsoberfläche abgeleitet.



Aus SW, NW, NO erhält der Operator die Normalanteile (2,16). Im Schwerpunkt des Trapezes 22, 23, 32, 33 approximieren wir die Differentiale $\left(\frac{\delta u}{\delta \times}\right)$; $\left(\frac{\delta v}{\delta y}\right)$ unter Berücksichtigung der Randbedingungen wie folgt:

Fig.46 Ableitung eines Randoperators.

$$\left(\frac{\delta u}{\delta x}\right) G = \frac{11}{18 \, \text{h}} \left(u_{23} - u_{22}\right)$$

$$\left(\frac{\delta v}{\delta y}\right) G = \frac{1}{9 \, \text{h}} \left(5 \, v_{22} + 4 \, v_{23}\right)$$

$$(7,1)$$

Mit $\Delta f = \frac{3}{4}h^2$ wird der Anteil des Trapezes an der Energiesumme

$$\Delta J_{L} = \frac{3}{8} \left\{ \frac{424}{324} \left(u_{23} - u_{22} \right)^{2} + \frac{4}{84} \left(5 v_{22} + 4 v_{23} \right)^{2} + \gamma \cdot \frac{44}{462} \left(u_{23} - u_{22} \right) \right.$$

$$\left(5 v_{22} + 4 v_{23} \right) + \delta \left[\frac{4}{9} \left(5 u_{22} + 4 u_{23} \right) + \frac{44}{48} \left(v_{23} - v_{22} \right) \right]^{2} \right\}$$

$$(7,2)$$

Leitet man ΔJ_L nach u₂₂ ab und addiert die Normalanteile aus SW, NW, NO, so ergibt sich folgender u-Operator im Punkt 22:

$$\frac{4}{8} \begin{bmatrix} -2(4+\delta) & 4(4-\delta) & -2(4+\delta) \\ -4(4-\delta) & \frac{4335+4272\delta}{462} & \frac{-687+564\delta}{462} \\ -2(4+\delta) & 0 & 0 \end{bmatrix} u + \frac{4}{8} \begin{bmatrix} \gamma+2\delta & 0 & -(\gamma+2\delta) \\ 0 & \frac{-3}{462}(\gamma+2\delta) & \frac{6}{462}(5\gamma+\delta) \\ -(\gamma+2\delta) & 0 & 0 \end{bmatrix} v = 0$$

$$(7,3)$$

Es ergeben sich 18 u- und 18 v-Operatoren, deren Ableitung und Programmierung zwar einfach, aber langwierig ist. Das Netz umfasst 100 Kolonnen mit total 650 Gitterpunkten; das Gleichungssystem hat somit 1300 Unbekannte. Als Blockdiagramm kann man das Schema 1 verwenden. Die einzigen Aenderungen betreffen die Geometrie des Dammes (Anzahl Kolonnen (K), Anzahl Punkte pro Kolonne I (K)), sowie die Operatorziffern.

8. Kapitel: Berechnung und Messung.

Nur wenige Messdispositive können am Anfang einer Dammschüttung eingebaut werden. Die meisten werden erst im Verlauf des Aufbaus bei der jeweiligen Schütthöhe versetzt. Daraus ergibt sich, dass hauptsächlich Relativwerte zwischen zwei bestimmten Phasen gemessen werden. Um mit den Messungen vergleichbare Resultate zu erhalten, müssen auch die Berechnungen für verschiedene Bau- und Stauhöhen durchgeführt werden. Für den Goeschenenalpdamm wurden folgende 4 Zustände gerechnet: Schütthöhe H = 60/80/120m (in der Dammitte ab Felskote gerechnet) Stauhöhe H = 120mDie Resultate sind als Verschiebungsvektoren in Fig.47 eingetragen unter Annahme folgender Materialwerte: Feuchtraumgewicht $\gamma_e^* = 2,35 \text{ t/m3}$; E = 600 kg/cm2; gesättigt unter Wasser $\chi_e^{\text{W}} = 1,35 \text{ t/m3}; \mu = 0,3$ Die den Berechnungen am besten entsprechenden Messhöhen sind: Schütthöhe H = 65/83/120mStauhöhe H = 115m

Die in dieser Arbeit interessierenden Messvorrichtungen umfassen Spannungsgeber, Setzungspegel und Oberflächenfixpunkte. Die Lage der ersteren geht aus Fig.48, diejenige der Fixpunkte aus der Situation (Fig.45) hervor. Wir reproduzieren hier nur die Resultate der Messpunkte in der Nähe des Rechenprofils, wobei, sofern sich mehrere Geber in der Nähe befinden, nur die Mittelwerte angegeben sind.



Fig.48

Messdispositive o Spannungsgeber + Setzungspegel

Beginnen wir mit den Spannungsmessungen. Die 3 Druckdosen liegen auf dem Fels in Dammitte innerhalb des Kerns und zeigen den totalen

Goeschenenalp







Figur 47



Ueberlagerungsdruck an. In Tabelle III sind die Resultatę zusammengestellt.

<u>Tabelle III</u>

Spannungsmessungen/Spannungsberechnungen

Werte in kg/cm^2 $\frac{M}{R} = \frac{Messung}{Rechnung}$ in %

Geber	Schütthöhe H = 60 m				Schütt	höhe <u>H</u> =	⊧80 m	
	Je* hg	Rechn.	Messung	M R	Set hg	Rechn.	Messung	M R
154	9,9	9,9	7,5	76	14,5	14,3	12	84
156	10,5	10,0	7,5	75	15,2	14,5	12,5	86
158	9,4	9,8	12	122	14,1	14,2	17	120
	Schü	tthöhe H	= 120 m		Stauhö	ihe H = 1	.15 m	
	Set hg	Rechn.	Messung	M R	Set bg	Rechn.	Messung	M R
154	24,0	19,2	15,0	78	24,0	17,7	17,2	97
156	24,7	19,4	17,0	87,5	24,7	18,0	18,7	104
158	23,5	18,9	21,0	111	23,5	17,2	17,2	100

Die Uebereinstimmung der Absolutwerte zwischen Messung und Rechnung ist befriedigend. Beachtenswert ist die Konstanz der $\frac{M}{R}$ -Werte während der Bauphase, interessant auch der Vergleich mit dem Ueberlagerungsgewicht ($\gamma e^{\star} \cdot h_g$). In den unteren Bauabschnitten, d.h. solange die Ueberlagerung über den Druckdosen horizontal ist, entsprechen Messung und Rechnung dem $\gamma e^{\star} \cdot h_g$ -Wert. Ist der Damm aufgeböscht, so haben wir schon im Testbeispiel (Fig.4) eine Entlastung der Vertikalspannungen in der Dammitte festgestellt, die jetzt durch die Messungen sehr schön bestätigt wird. Der Vergleich der Resultate bei Wasserdruck ist etwas erschwert, weil die Geber im Kern gelagert sind, der in der Rechnung nur als Membran berücksichtigt ist. Wir haben die Zahlen ausgewertet unter der Annahme, dass sich diese Geber auf der Luftseite befinden ($\gamma e^{\star} = 2,35 t/m3$).

Die Setzungspegel wurden wie folgt verlegt: Jeweils nach Einbau einer im Durchschnitt 9 m dicken Schicht wurde ein neues Messkreuz

- 82 -

eingesetzt. Dadurch konnten die Setzungen jeder einzelnen Schicht verfolgt werden. Zur Auswertung der Messwerte wurde angenommen, dass sich jede Schicht isoliert wie ein eindimensionaler elastischer Körper verformt. Daraus folgt:

$$\frac{\Delta V}{V_o} = \frac{\Delta S}{S_o} = \varepsilon_1 \tag{7.4}$$

 S_0 = ursprüngliche Schichtdicke. V_0 = ursprüngliches Volumen. Der E-Modul berechnet sich folgendermassen:

$$E = \frac{d\sigma_A}{d\varepsilon_A}$$
(7,5)

Die Auswertung der Messungen ergibt eine Schar ähnlicher σ_1 /E-Kurven. In Fig.49 haben wir eine mittlere Kurve für das Stützkörper- und das Kernmaterial aufgezeichnet. Das Verhältnis E Stützkörper : E Kern





ist ungefähr 1 : (2-2,5). Aus diesem Diagramm muss ein mittlerer E-Modul bestimmt werden, um die Oberflächenverschiebungen zu interpretieren. Wir sind dabei so vorgegangen, dass wir den Damm in Zonen gleicher Spannung einteilten, diese Zonen mit einem Gewicht in Funktion der Fläche versahen und so eine gemittelte Spannung berechneten, worauf aus Fig.49 der entsprechende E-Modul herausgelesen wurde.

In Tabelle IV und in Fig.50 sind die Mess- und Rechenwerte der Oberflächendeformationen verglichen.

Tabelle IV

Deformationsmessungen am Goeschenenalpdamm. Index bedeuten:

L = Luftseite W = Wasserseite M = Messung R = Rechnung 1. Deformationen während des Baues. (Werte in mm).

Phase 1 (Kr	räfte yre*) Re	chenhöhe	1:60 m	Reche	nhöhe 2	80 m
E-Modul = 4	100 kg/cm ²	2 Me	sshöhe l	: 65 m	Messhöhe 2: 83 m		
Messpunkt	Kote	∆u _M	$\Delta \mathfrak{u}_{R}$	$\frac{\Delta u_{M}}{\Delta u_{R}}$	∆v _M	$ riangle_{R}$	$\frac{\Delta \mathbf{v}_{\underline{M}}}{\Delta \mathbf{v}_{\underline{R}}}$
12 _L	1660	0	- 15	-	0	0	-
13 _L	1685	-32	-81	40	19	15	127
14/20 _L	1710	-92	-132	70	79	36	219
15/21 _L	1735	-120	-145	83	226	105	215
Phase 2 (Kräfte γ_e^*) Rechenhöhe 1: 80 m Rechenhöhe 2: E-Modul = 500 kg/cm ² Messhöhe 1: 83 m Messhöhe 2:							: 120 m 120 m
Messpunkt	Kote	∆u _M	∆u _R	$\frac{\Delta u_{M}}{\Delta u_{R}}$	∆v _M	∆v _R	$\frac{\Delta \mathbf{v}_{M}}{\Delta \mathbf{v}_{R}}$
12L	1660	0	-12	_	0	4	-
13 _L	1685	-25	-43	58	10	10	100
14/20 _L	1710	-98	-92	106	58	29	200
15/21 _L	1735	-183	-187	98	148	69	215
16/22 _L	1755	-172	-170	101	235	106	222
19/26 _W	1710	+10	+3	-	18	0	-
20/27 _W	1720	+33	+8	-	30	3	-
21/28 _W	1740	+18	+29	-	18	0	-
22/29 _W	1750	+3	+3	-	85	33	-

Die Verschiebungen sind auf der Wasserseite bedeutend kleiner als auf der Luftseite. Aus diesem Grunde haben wir darauf verzichtet, die Quotienten $\frac{M}{R}$ zu berechnen. Als hervorstechendstes Ergebnis bemerkt man die Konstanz dieser Quotienten auf der Luftseite sowohl innerhalb einer Phase als auch von Phase zu Phase. Die Absolutwerte der Horizontalverschiebungen stimmen allgemein sehr gut überein. Für die Vertikalverschiebungen ist das Verhältnis $\frac{M}{R} \sim 200\%$. Dies deutet vermutlich darauf hin, dass die Annahme eines konstanten E-Moduls für die Vertikalverschiebungen eine schlechtere Näherung darstellt als für die Horizontalverschiebungen.

Stauphase	<pre>iphase (1. September 1961 - 15. Februar 1962) Staukote 1750 - 1790 E-Modul = 900 kg/cm²</pre>							
Messpunkt	Kote	∆u _M	∆u _R	$\frac{\Delta u_{M}}{\Delta u_{R}}$	∆v _M	$ riangle \mathbf{v}_{R}$	$\frac{\Delta \mathbf{v}_{\mathrm{M}}}{\Delta \mathbf{v}_{\mathrm{R}}}$	
14L	1710	-72	-55	130	27	17	-	
SPVL	1755	-265	-245 -398	93	135	40	-	
18 _L	1797	-103	-433	24	290	59	-	
Absenkphase (15. Februar - 6. Mai 1962)								
Staukote 1790 - 1715 E-Modul = 5000 kg/cm ²								
Messpunkt	Kote	∆u _M	∆u _R	$\frac{\Delta u_{M}}{\Delta u_{R}}$	∆v _M	$\Delta \mathbf{v}_{\mathbf{R}}$	$\frac{\Delta \mathbf{v}_{M}}{\Delta \mathbf{v}_{R}}$	
14 _L	1710	+12	+10	120	0	-3	-	
16 _L	1755	+34	+44	78	+10	-2	-	
SPVL	1780	+80	+72	111	+55	-8	-	
18 _L	1797	+75	+78	104	+138	-11	-	

2. Deformationen während des ersten Stauzyklus.

Die Horizontalverschiebungen stimmen mit der Berechnung sehr gut überein. Eine Ausnahme bildet die Verschiebung des Kronenpunktes (18_L) anlässlich des Aufstaus. Sie ist beträchtlich kleiner als auf Grund der Berechnung und der übrigen Messpunkte (z.B. SP V) zu erwarten ist. Dieses Verhalten spricht für unsere Hypothese (Kapitel 3e), wonach den Kern entlang eine Fuge entstehen muss, weil das wasserseitige Material keine Zugspannungen aufzunehmen vermag. Einige (für die Stabilität des Dammes unbedeutende) Längsrisse den Kern entlang scheinen ebenfalls auf diesen Vorgang hinzuweisen. Auffällig ist auch die grosse Vertikalverschiebung dieses Punktes, vermutlich weil das Material die entstehenden Hohlräume durch Setzungen auffüllt. Das Verhältnis E Absenk. ist = $\frac{5000}{900} \sim 5,5$. Dies entspricht einem Mittelwert, wie er aus zahlreichen Plattenversuchen und Oedometerkurven bekannt ist.

Die gemessenen Vertikalverschiebungen sind allgemein viel grösser als die gerechneten. Dies dürfte vermutlich eine Folge der noch andauernden Konsolidation des Dammes sein. Vermehrten Aufschluss darüber werden die Messungen der folgenden Stauzyklen liefern.



V Schlussbemerkungen

Das Ziel dieser Arbeit war aufzuzeigen, dass mit dem Einsatz von elektronischen Rechenmaschinen Erddämme auf neue Art untersucht werden können. Theorie und Aufwand mögen vielleicht für ein erdbaumechanisches Problem überdimensioniert erscheinen. Dem kann jedoch entgegnet werden, dass der Anstoss zu dieser Arbeit aus einem rein praktischen Bedürfnis heraus erfolgte, und dass die Resultate der Berechnung die Beurteilung der Verhältnisse in einem Grossdamm in hohem Masse beeinflussten. Gestützt auf die für bodenmechanische Verhältnisse sehr zufriedenstellende Uebereinstimmung von Theorie und Wirklichkeit, kann diese Methode als sehr nützlich bezeichnet werden. Falls sie zur Dimensionierung von Dämmen weitere Verwendung oder eine Weiterentwicklung erfahren sollte, sieht der Autor die Behandlung folgender Fragen als vordringlich:

- Randbedingungen und Randformen müssen mit genauern numerischen Approximationen erfasst werden, z.B. durch Vermehrung der Gitterpunkte oder durch eine maschinelle Programmierung von exakten Operatoren.
- Nebst den Bruchcharakteristika c und φ müssen die elastischen Werte E und μ im Labor bestimmt werden. Die Ueberprüfung der Formel (3,12) ist in diesem Zusammenhang von allergrösstem Interesse.
- Die Annahme eines konstanten E-Moduls und eines rein elastischen Verformungsgesetzes ist unzutreffend aber sehr nützlich, um den gesamten Damm als monolithischen Körper zu berechnen. Wünscht man eine grössere Genauigkeit, so ist eine sukzessive Berechnung nach Belastungsphasen zu empfehlen, wobei in jeder Phase der Spannungszustand in Abhängigkeit der materialtechnischen Werte schrittweise approximiert wird. Bei diesem Vorgehen erhält man auch Grundlagen, um während des Baues Spannungen und Verschiebungen im Damm zu kontrollieren.

Ableitung der Formel (4,24).



Der Spannungszustand eines elastischen Halbraumes unter einer dreieckförmigen Auflast ist durch folgende Airy-Funktion gegeben (Bishop):

$$\Psi = \frac{\mathcal{Y}_{e} H_{4}}{6\pi m} \left\{ -\frac{y^{3}}{g} \left[-\frac{m+\ell}{\ell} \cdot \log(x^{2}+y^{2}) + \frac{m}{\ell} \cdot \log(\overline{x+\ell}^{2}+y^{2}) \right] - \frac{m+\ell}{\ell} \left[x^{3}+3xy^{2} \right] \cdot \operatorname{Arctg} \frac{x}{y} + \frac{m}{\ell} \left[\overline{x+\ell}^{3}+3y^{2} \cdot \overline{x+\ell} \right] \cdot \operatorname{Arctg} \frac{\overline{x+\ell}}{y} + \left[\overline{x-m}^{3}+3y^{2} \cdot \overline{x-m} \right] \cdot \operatorname{Arctg} \frac{\overline{x-m}}{y} \right\}$$

$$(A,1)$$

Log = Logarithmus naturalis Arctg = Hauptwert des arctg.

Diese Funktion ψ kann für die Rechnung übersichtlicher dargestellt werden durch Einführung der Hilfsfunktion ψ' :

$$\psi' = \frac{y_e H_1}{6\pi m} \left[-\frac{y^3 \log(x^2 + y^2) + (x^3 + 3xy^2) \cdot \operatorname{Arctg} \frac{x}{y}}{4\pi m} \right]$$
(A,2)

mit folgendem Zusammenhang zwischen Ψ und Ψ' :

$$\Psi = \Psi' \frac{1}{x - m} - \frac{m}{\ell} \Psi' \frac{1}{x + \ell} - \frac{m + \ell}{\ell} \Psi' x \qquad (A,3)$$

Die Verschiebungen der Hilfsfunktion können wie folgt berechnet werden:

$$\frac{E \cdot u^{1}}{A + \mu} = \int (A - \mu) \frac{\delta^{2} \cdot \psi^{1}}{\delta y^{2}} dx - \int \mu \frac{\delta^{2} \cdot \psi^{1}}{\delta x^{2}} dx = \frac{\delta e \cdot H_{4}}{\pi m} \left\{ -(A - \mu) \times y \cdot \log(x^{2} + y^{2}) + \frac{A}{2} \left[(A - 2\mu) \times^{2} - (3 - 2\mu) y^{2} \right] \cdot \operatorname{Arctg} \frac{x}{y} - \frac{A}{6} \times y \cdot (A - 3\mu) \right\} + C_{\mu}$$

$$\frac{E \cdot v^{1}}{A + \mu} = \int (A - \mu) \frac{\delta^{2} \cdot \psi^{1}}{\delta x^{2}} dy - \int \mu \frac{\delta^{2} \cdot \psi^{1}}{\delta y^{2}} dx = -\frac{\delta e \cdot H_{4}}{\pi m} \left\{ (A - 2\mu) \times y \cdot \operatorname{Arctg} \frac{x}{y} + \frac{(A, 4)}{\pi m} + \frac{A}{2} \left[(A - \mu) \times^{2} + \mu y^{2} \right] \cdot \log(x^{2} + y^{2}) - \frac{\mu}{2} \times^{2} + \frac{A}{3} y^{2} \right\} + C_{\nu}$$

Durch Einsetzen von (A,4) in (A,3) erhält man die effektiven Verschiebungen. Zur Bestimmung der Integrationskonstanten wählen wir den Punkt A unter der Dammitte in der Tiefe H₂ als Fixpunkt. Man erhält: $C_u = 0$

$$C_{v} = \frac{(1-2\mu)(1+\mu)}{E} \cdot \frac{\sqrt[3]{e} H_{1} H_{2}}{\pi} \left(\operatorname{Arctg} \frac{\ell}{H_{2}} + \operatorname{Arctg} \frac{m}{H_{2}} \right) + \frac{(1+\mu)}{E} \frac{\sqrt[3]{e} H_{1}}{2\pi m} \cdot (A,5)$$

$$\left\{ \mu H_{2}^{2} \cdot \left(\operatorname{Log} \frac{m^{2} + H_{2}^{2}}{H_{2}^{2}} + \frac{m}{\ell} \cdot \operatorname{Log} \frac{\ell^{2} + H_{2}^{2}}{H_{2}^{2}} \right) + (1-\mu)m^{2} \left[\operatorname{Log} (m^{2} + H_{2}^{2}) + \frac{\ell}{m} \cdot \operatorname{Log} (\ell^{2} + H_{2}^{2}) \right] \right\}$$

In diesem Zusammenhang interessieren nur die Verschiebungen am obern Rand der Schicht.

$$u_{y=0} = \pm \frac{(1-2\mu)(1+\mu)}{2E} \cdot \frac{\sqrt[3]{e}H_1(\ell+m)}{2} + \frac{x < 0}{x > 0}$$

$$\nabla_{\mathbf{y}=0} = \frac{(1-2\mu)(1+\mu)}{E} \cdot \frac{\sqrt[3]{e} \operatorname{H}_{4} \operatorname{H}_{2}}{E} \left(\operatorname{Arctg} \frac{\ell}{\operatorname{H}_{2}} + \operatorname{Arctg} \frac{\mathrm{m}}{\operatorname{H}_{2}}\right) + \frac{(1+\mu)}{E} \cdot \frac{\sqrt[3]{e} \operatorname{H}_{4} \operatorname{H}_{2}}{2\pi} \left\{ \frac{\mu \operatorname{H}_{2}}{m} \left(\log \frac{\mathrm{m}^{2} + \operatorname{H}_{2}^{2}}{\operatorname{H}_{2}^{2}} + \frac{\mathrm{m}}{\ell} \cdot \log \frac{\ell^{2} + \operatorname{H}_{2}^{2}}{\operatorname{H}_{2}^{2}} \right) + (A,6) + (1-\mu) \left[\frac{\mathrm{m}}{\operatorname{H}_{2}} \cdot \log \left(\mathrm{m}^{2} + \operatorname{H}_{2}^{2} \right) - \frac{\overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2}}{\mathrm{m}\operatorname{H}_{2}} \cdot \log \overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2} + \frac{\ell}{\operatorname{H}_{2}} \cdot \log \left(\ell^{2} + \operatorname{H}_{2}^{2} \right) - \frac{\overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2}}{\mathrm{m}\operatorname{H}_{2}} \cdot \log \overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2} + \frac{\ell}{\operatorname{H}_{2}} \cdot \log \left(\ell^{2} + \operatorname{H}_{2}^{2} \right) - \frac{\overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2}}{\ell} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2} + \frac{\ell}{\operatorname{H}_{2}} \cdot \log \left(\ell^{2} + \operatorname{H}_{2}^{2} \right) - \frac{\overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2}}{\ell} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2} + \frac{\ell}{\operatorname{H}_{2}} \cdot \log \left(\ell^{2} + \operatorname{H}_{2}^{2} \right) - \frac{\overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2}}{\ell} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2} + \frac{\ell}{\operatorname{H}_{2}} \cdot \log \left(\ell^{2} + \operatorname{H}_{2}^{2} \right) - \frac{\overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2}}{\ell} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2} + \frac{\ell}{\operatorname{H}_{2}} \cdot \log \left(\ell^{2} + \operatorname{H}_{2}^{2} \right) - \frac{\overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2}}{\ell} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2} + \frac{\ell}{\operatorname{H}_{2}} \cdot \log \left(\ell^{2} + \operatorname{H}_{2}^{2} \right) - \frac{\overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2}}{\ell} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2} + \frac{\ell}{\operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \left(\ell^{2} + \operatorname{H}_{2}^{2} \right) - \frac{\mathrm{m}}{\ell} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2}} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \left(\ell^{2} + \operatorname{H}_{2}^{2} \right) - \frac{\mathrm{m}}{\ell} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \overline{\mathrm{x}-\mathrm{m}}^{2} + \frac{\ell}{2} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \left(\ell^{2} + \operatorname{H}_{2}^{2} \right) - \frac{\mathrm{m}}{\ell} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \operatorname{H}_{2}^{2} + \frac{\ell}{\ell} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \operatorname{H}_{2}^{2} + \frac{\ell}{\ell} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \operatorname{H}_{2}^{2} + \frac{\ell}{\ell} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \operatorname{H}_{2}^{2} + \frac{\ell}{\ell} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \operatorname{H}_{2}^{2} + \frac{\ell}{\ell} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \operatorname{H}_{2}^{2} + \frac{\ell}{\ell} \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \operatorname{H}_{2}^{2} \cdot \log \operatorname{H}_{2}^{2} + \frac{\ell}{\ell} \operatorname{H}_{$$

Für x=0 erhält man die Setzung der Dammitte

$$V_{z} = \frac{1 + \mu}{E} \cdot \frac{\sqrt[3]{e} + \frac{1}{\pi} + \frac{1}{\pi}}{\pi} \left[(1 - 2\mu) \left(\operatorname{Arctg} \frac{m}{H_{2}} + \operatorname{Arctg} \frac{\ell}{H_{2}} \right) + \frac{\mu}{2m\ell} \cdot \left(\ell \log \frac{m^{2} + \frac{1}{H_{2}^{2}}}{H_{2}^{2}} + \frac{(1 - 2\mu)}{H_{2}^{2}} \right) \right]$$

$$+ m \cdot \log \frac{\ell^{2} + \frac{1}{H_{2}^{2}}}{H_{2}^{2}} + \frac{(1 - \mu)}{2H_{2}} \left(m \cdot \log \frac{m^{2} + \frac{1}{H_{2}^{2}}}{m^{2}} + \ell \cdot \log \frac{\ell^{2} + \frac{1}{H_{2}^{2}}}{\ell^{2}} \right) \right]$$

Anhang B

Programmierung der Einflusslinien.

Wir beschreiben die Berechnung der Einflusslinie der σ_y -Spannung unter vertikaler Last (4,12). Der schematische Ablauf bleibt für die andern Spannungen resp. die Verschiebungen derselbe. Es empfiehlt sich, für eine bestimmte Parameterkonstellation sämtliche Spannungen miteinander zu berechnen. Die ganze Rechnung zerfällt in 3 aufeinanderfolgende Zyklen (Schema 2). Im ersten Zyklus wird im Bereich 0 < z < 5 in (z.B.) 256 Punkten der Integrand berechnet, soweit er von ξ und γ unabhängig ist.

$$f(z) = \frac{1}{\Delta \cdot z} \left[2(1-\mu) \cdot M\cos \varphi_{z} - (1-2\mu) N \cdot \sin \varphi_{z} - M\varphi_{z} \cdot \sin \varphi_{z} - N\varphi_{z} \cdot \cos \varphi_{z} \right]$$
(B,1)

Im zweiten Zyklus wird das Integral im Bereich (0-5) nach der Simpson'schen Regel in einem Rekursionsverfahren bis zur Genauigkeit \mathcal{E} approximiert. Der Ausgangswert lautet:

$$J_{0} = \frac{5}{3} \left(w_{0} + w_{n} \right) \tag{B,2}$$

In jedem Schritt wird die Summe der Zwischenwerte (s.Figur) gebildet:

$$k = q_0 \cdot \sum w_i \quad i = p_0 [P_A] q_A \qquad (B,3)$$

 $i = p_0(p_1)q_1$ bedeutet: i muss alle Werte von p_0 bis q_1 in Schritten von p_1 durchlaufen. q_0 = Faktor. Das verbesserte Integral lautet dann:

$$J_{k+1} = \frac{J_{k}}{2} - \frac{J_{k-1} + 4}{J_{k}}$$
(B,4)



- 92 -

Im dritten Zyklus wird der Rest des Integrals (4,15) nach Vereinfachung des Integranden im Bereich (5 < z < ∞) gemäss einem Algorithmus von Wynn berechnet. Gegeben ist die semikonvergente Reihe

$$S = s_0 + s_1 + s_2 + s_3 + \dots$$
 (B,5)

Man bildet zuerst die Teilsummen

$$t_{o}^{o} = s_{o} \quad t_{o}^{1} = s_{o} + s_{1} \quad t_{o}^{2} = s_{o} + s_{1} + s_{2}$$
 (B,6)

Die weitern Glieder des Schemas werden wie folgt berechnet:

$$t_{4}^{n} = 0 + \frac{1}{t_{0}^{n+4} - t_{0}^{n}} \qquad t_{k}^{n} = t_{k-2}^{n+4} + \frac{1}{t_{k-4}^{n+4} - t_{k-4}^{n}} \qquad (B,7)$$

Das Schema sieht so aus:



Dann konvergiert die Folge t_0^4 , t_2^2 , t_4^0 gegen den Wert der Reihe S.



- 95 -



									27	29	2	8
									104	5	2	20
									2	g	2	
E E .							~	ຄ	S	=	2	-
100	0						چ ا	~	1	~	빌	2
	1 11						20	7	12	2	2	ž.
H7 H2	(≥						2	167	8	28	ĩ	265
					8	392	2	368	145	22/	180	320
					20	474	160	430	5	77	18,	345
475					2	s:		ж	5	2	22	8
/c m				ž	<u> </u>	3÷.	- 2	* *	- 9	7		2
65			52	ŭ.		<u>53</u>	<u>લ</u>	2	2	<u>5</u>	~	3
200			74	159	52	59	2	3	141	ē,	20	5
6" X=			ĩ	674	58	572	2	00t	175	53	202	599
E E		÷ 9	54	818	9	800	140	89£	811	176	107	9.29
		32		568	5	918	5	878	80	83	10	212
		1	2 ~	76	•	64	5	30	00	3	5	96 90
		. 82	2	56 95	er. In	2 9	9	*	-	<u>60</u>	2	н. Э
	ಗೆ	50	2 13	6 10	5	701 E	*	6	-	8	2	8
	100	~ 5	ι Ľ	113	106	501	145	501	175	36	197	878
	12.	10	5 3	1721	tof	£9it	143	1106	130	5701	190	12
9451 71-	1338	SI	99	1285	901	1237	138	168	163	100	181	185
86 86	32	20	ŝc	1360	[0]	1301	132	573	5	137	69	180.
784	9.64	~ ~	2	970		998	22	284	2	68	5	940
2 2 9 2	7	2 00	2.9	1 16	0-	1 17	~	38	-	32 11	5	8
9 29 9 51	0 S	3	25	5 14	8	0 14	2	3	2	21 8	3	111
- 43	5. 19	*	38	12	82	÷.	22	156	111	117	120	5
18- 18-11 18-11	100	201	ŝΣ	1001	69	1518	÷.	1927	2	1314	001	1188
1 1854 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11	65121	31	101	1638	ž	095	65	1458	ž	1346	2	5171
578 578 578 578	501	22	2 2	769	\$	285	1	€84	2	368	~	2.16
22	12		20	565	.,	0.9	Š	103		30	~	2
5 1 1 1 X	- 7 - 7	2 40	2	2	~	8	~	i S	~	1 64	~	1 85
L =	2 00			11 6	ŝ	2	Ъ	51 +	~	13	~	8 12
2661 2661 2661 2661 2661 2661 2661 2661	5	37 0	ž r	120	<i>#-</i>	199	<i>?</i> ?	151 5	-27	139	-76	521
60 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19	8	-	20-	1021	7	50.71	40	1201	-48	13.85	ē,	1250
16 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19 19	1804	11	έŖ	5191	44-	2651	79-	1485	£.	1368	10	1234
00 181 830 830	366	20	\$.2	449	S,	223	58	154	36	ž	101	z
512		-	3 m	16.5	10	5	107	416	6	306	25	6±
4-6-53	6.2		101	35		85	2	5	*	1	5	1
2 2 3 3	2 2	~	<u>31</u> ⊁	51 53	- 2	11 54	7	09 15	8	0 12	7- 9	1 2
2322	23	1.4	27	H	2-	2	2	~		E	-	20
071	2.8	2	ž ř.	90	2.	13%	1	ž	ŝ	E	67-1	103
69	92	61-	59.	1286	-115	1242	-155	166	-186	1082	-216	616
	2611	~	žs	6611	11	54/1	160	1087	-196	80.01	-223	9/3
	25		2 8	610	111-	150	191	666	807-	876	-232	158
			2.3	E	00	5	. 59	902	402	5	237	99
			≯: ≯	-7	20	0	2	3	5	0 8	40	1
		≈[÷ ?	100	-10	18 2	5	500	2 - 2	4 7.	7- 0	S 64
			•	13%	-86	13.4	1.	215	-20	99	2-1	60
			67.	672	č,	630	187	69	191-	25	-235	23
					24-	684	- (3/	506	183	486	- 2.29	044
					tt.	154	001	80%	180	386	777	15
					'	_	20	80		96	210	52
								2 8	3	1	*	25
							<i>a</i> .	2	4	~	1 0	1
									V	111	- 10	1ª
									557 -	00	191	12
												İ.

.

			7 2 22

22			21 IZ
100		82	22052
220	0		3 2 3 7 3
H 77	ž	2	18
		36	2 3 8 5 3
2 74		32	113 113 113 113 113 113 113 113 113 113
/cu		251	82 82 82 SO
E E	5	917	45 921
000	:	12 1 2 2	191 191 191
* 2(P	:	842	120 178 178
E1	64 22 23	13 130 130 130 130	241 154 154
	72.2	225 102	264 62 43 140
	12	875 875	121
÷	22 20 2	385	308 64 243 42 162
s	主事業の	12	329 63 159 173
s	90 h	454 154 154	181 252 29
10	2002	584 584 584	372 61 294 37 37
11	33 15 3	2 2 2 2	365 395 385
21 <u>17</u>	5355	152	** S 2 2 2 3 2 3 2 3 2 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3
014 07-	899 25 671	S 3 3 3	412 218 218
17 - FE	102	272	231 251 251
18- 18-	2 3 2 2 2	235 25 13	141 261 271
898 177 177 177 177 177 177 177	£ 3 ± 3	41 583 41	243 243 15
998 458 458	5052	33 596	491 22 380 10
27- 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12	334 -	869	204 285 285
	186 186	11.9	511 2 390 1- 1
5 5 5 5 6 7 6 7 6 7 6 7 6 7 6 7 6 7 7 7 7	58 7. T	11 1- 19	161 161 15
11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11	82 8 181	52 - 53	851 -19 -12 -12
22 22 285 285 285 22 22 22 22 22 22 22 22 22 22 22 22 22	558 552	696 -38 606 -36	50i -29 184 284
55 158 158 158 158	846 13- 13-	680 550 540	490 -39 375 -24 249
876 876 807 803 803	2529	5259	473 -49 -29 241
日本には	12 19	-2°25	53 732 732
13 113 113 113 113	419 199 199	28-25	177 - 177 177 - 177
81 81	614 586 586	542 -89 480	400 14-14 14-14
61- 01-	549 529 8/	26- 12- 12- 12-	376 - 74 - 74
01-	53 55 75 75	76- 76- 76-	272-246
ಗೆ	124	395 -91 367	557 557 557
Î Î	339	352 -84 -329	284
	29-60	304 -87 -82	52 52 BR
	24-	232 243 243	273 27- 27- 27- 27- 27- 27- 27- 27- 27- 27-
,	11.	12.20	101
		69 051 25	151 151 151
		14- 12-	101 101 102
e #		04-	2 3 2 2 5 5
109		-60	12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 1
Be			
			3 2 2 4

- 98 -

1	
1 2 2 2	22
\$ 25 K	9 33 33
50 2 2 2 2 3 3 2 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3	
100 0.3 100	1001 100 1001 1
HH X 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	
23 - 25 - 25 - 25 - 25 - 25 - 25 - 25 -	100 - 100 -
Cm ² (Cm ² (2m ²) (Cm ²)	1332 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1
20/65 22 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	G 1318 1 318 1 318
1000 1000 1000 1000 1000 1000 1000 100	4 000 5 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1
E1 = E2 =	E1=1
40 40 41 41 41 41 41 41 41 41 41 41 41 41 41	0 1974 1974 1974 1974 1974 1974 1974 1974
22 22 22 25 25 25 25 25 25 25	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
6 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	233 211 211 211 211 212 213 216 213 216 213 216 213 216 213 216 213 216 215 216 215 216 216 215 216 215 216 215 216 215 215 216 215 215 215 216 215 215 215 215 215 215 215 215 215 215
24 24 24 24 24 24 24 24 24 24	6 6 7 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
2004 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
-24 -24 817 102 102 102 102 102 102 102 102 102 102	224 225 227 227 227 227 227 227 227 227 227
6	22 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
44 - 44 - 44 - 44 - 44 - 44 - 44 - 44	233 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
33 44 14 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 1	28 28 28 28 28 28 28 28 28 28 28 28 28 2
39 1252 1252 1252 1204 1204 1204 1204 1204 1204 1204 120	123 133 133 133 133 133 133 133 133 133
2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	20 20 20 20 20 20 20 20 20 20
2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	22 22 23 24 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25
13 13 13 13 13 13 13 13 13 13	2000 120 120 120 120 120 120 120 120 120
23 956 956 973 893 893 895 895 895 124 895 895 124 895 124 895 124 895 124 895 124 124 123 123 123 123 123 123 123 123 123 123	92 92 92 92 92 92 92 92 92 92
20 - 20 - 20 - 20 - 20 - 20 - 20 - 20 -	28 12 20 23 23 23 24 24 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25
4 451 451 451 451 451 451 451 451 451 45	200 2000 2
200 200 200 200 200 200 200 200	2255 2375
(mm) (mm) (mm) (mm) (mm) (mm) (mm) (mm)	2000 22 1990 - 17 1990 - 17 19
V V K	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
2222 88 334 2222 88 334 2232 - 258 - 4 4 234 - 258	- 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1
230 100 100 100 100 100 100 100 100 100 1	134 134 134 134 134 134 134 134 134 134
9 e 5 118 - 40 129 1179	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
BC CEL	
- 10k	73 560

$ \begin{array}{c} eq: $	$ \begin{array}{c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \begin{array}{c} \begin{array}{c}$
$ \begin{array}{c} F_{0} = g_{0} - g_{0} - g_{0} \\ F_{0} = g_{0} - g_{0} - g_{0} - g_{0} \\ F_{0} = g_{0} - g_{0} $	$\sum_{\substack{g \in G_{g}(G_{g}) = G_{g}) = G_{g}(G_{g}) = G_{g}(G_{g}) = G_{g}) = G_{g}(G$
F. M. B. B. B. J. S. J. S. J. S.	$ \begin{array}{c} \begin{array}{c} m \\ m $
20 2 2 4 V 4 2 4 V 4 9 6 6 6 0 0 0 0 0 0 0 0	844 847 848 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 849 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 840 8

	24 88
	2 77 20
~ ~	~ 23
22	53 43 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4
000	10 10 10 10 10 10 10 10 10
77	A 2 1 2 7 E
	1 2 3 3 3 3 4 4
	1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1
2 2	223 248 258 253 253
9/c	2 2 8 8 9 9 9 9 2 2 2
0 X O	8 + 12 0 11 0 2 + 2 8
001	11 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1
1 2	22 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
	13. 15 18 10 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1
	12 8 8 12 8 12 12 14 14 14 14 14 14 14 14 14 14 14 14 14
	38388888888888888888888888888888888888
	25.532 2 2 3 6 2 3 6 7 3 8 6 7 3 8 6 7 3 8 6 7 3 8 6 7 3 8 6 7 3 7 3
	26 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5
56	1 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
3.2	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 1	2 2 4 2 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5
100	20 22 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 3 3 3 3
0550	2017 0 1 2 2 0 1 2 2 3 3 3 1 2 1 2 1 2 1 2 1 2 1 2 1 2
81 11 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
232528	4 5 8 2 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8
5 2 2 3 2 2 5 5 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	1 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
12 22 22 C	2 2 2 2 2 2 2 3 2 3 2 3 2 3 2 3 2 4 5 4 5 4 5 4 5 4 5 4 5 4 5 4 5 4 5 4
12 22 22 4 22 22 22 2 22 22 22 2 22 22 2 22 22 2 22 22	4 2 2 4 2 2 2 4 2 2 3 3 4 2 2 2 4 4 4 4
1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	22 22 22 22 22 22 22 22 22 22 22 22 22
1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
88 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	23 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5
1000	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
224 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	22 2 2 2 2 2 2 2 4 4 7 1 2 4 4 9 1 1 2 4 4 9 1 2 2 2 2 4 4 1 2 4 4 9 1 2 2 2 2 4 4 1 2 4 4 9 1 2 4 4 1 1 2 4 1 2 4 1 1 2 4 1 1 2 4 1 1 1 1
1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1
1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	226
387 1.	252 253 199 189 189 189 189 189 189 189 189 189
378	151 1303 1303 1391 1391 1391 1391 1391 139
4	12 13 13 13 13 13 13 13 13 13 13 13 13 13
1	1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1
	2 13 25 26 29 20 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
mm	80 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
л Jn	1 1 2 2 2 3 3 3 2 2 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4
	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 8
	2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 -
	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
	3 3 3 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5
906	3 33
eila	22 23 23 23 25 23 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25
B	5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5
	21 <u>2 2</u> 6

	10 22
	12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 1
	2825
	22 23 23 29 20 23 23 29
- 33	SO 40 5 3 5
250 0.3	A 30:533
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	2012 2012 2022 2022
## < .	222 5 5 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3
	251 1 200 1 3345
4 7 7	738 738 738 738
)/ci	819 819 819 819 819 819 819 819 819 819
0 X	444 360 360 278 980 915 915 915 915 915 915 915 915 915 915
001	549 549 454 1084 1057 1057 1057 1057 1057 1057 1057 1057
	550 11:85 11:85 11:85 11:15 11
	554 1276 1276 1275 1275 1275 1275 1275 1275 1275 1275
	644 1384 1384 1384 1384 1384 1384 1384 13
	652 557 557 1481 1481 1487 382 382 382 382 1487 382 1487 382 1364 1334 1334
	4582 582 582 582 582 582 582 582 582 582
38 1702	652 1694 1628 1528 1528 1528 1528 1534 1534 1534 1534
	1250 11119 111111
245 1892	644 564 1875 1875 1875 1875 1875 1875 1875 1678 1678 1678 1678 1678
805 2014 737 2007	1991 1991 1991 1994 1999 1999 1999 1999
813 2101 2100	650 573 573 572 575 575 575 577 577 577 577 577 577
8 812 7194 2197	2110 2110 2110 2110 2110 2110 2110 2110
823 2324 2324 2324 2324	2266 570 570 534 534 534 534 534 534 534 534 534 534
2235 775 2385 2385 2385 2385	4 2351 4 2351 4 2351 1 2131 384 1 2051 1 2131 384 1 2051 1 2131 1 2051 1 2051 2051 1 2051 1 2051 2051 1 2051 2051 2051 2051 2051 2051 2051 2051
8 246 246 246 246 246 246 246 246 246 246	22338 2338 2338 2338 2338 2338 2338 233
804 804 7 254 7 255	245 245 245 245 245 245 245 245 245 245
844 1288 1288 1288 1288 1288 1288 1288 1	5 213 2 4 4 5 2 3 4 6 8 4 7 5 7 5 8 6 8 4 7 5 7 5 8 4 5 7 5 7 5 8 6 8 4 7 5 7 5 7 5 8 7 5 7 5 7 5 7 5 7 5 7 5 7
220 263 264 264 264 264 264 264 262 264 262 264 262 264 262 264 262 264 262 264 264	68 4 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5
815 144 1544 1544 1544 1544 1544	22 22 28 28 28 28 28 28 28 28 28 28 28 2
227 227 227 227 227	5 22 23 23 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
1195 1195 1195 1195 1195 1195 1195 1195	22 22 22 22 22 20 22 22 20 20 20 20 20 2
8 601 251	22 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
446 136 137 137	53 168 53 55 52 52 52 52 52 52 52 52 52 52 52 52
22 124	22. 22. 23. 25. 25. 26. 27. 27. 27. 27. 27. 27. 27. 27. 27. 27
22	23. 25 25 23 23 23 23 23 23 23 23 23 23 23 23 23
	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
	88 82 2 2 2 2 2 2 3 2 3 2 3 2 3 7 7 7 7 7 7
	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
	22 - 2 - 2 - 2 - 5 52 - 5 - 5 52 - 5 - 5 52 - 5 52 - 5 52 - 5 52 - 5 52 - 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5
	523 523 523 523 523 523 523 523 523 523
	55 22 25 55 55 55 55 55 55 55 55 55 55 5
	1132 1132 1132 1132 1132 1132 1132 1132
	128 20 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15
	22.22
	240 5 240 2.43 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1
	2345

 $H_{1} = 100 m$ $H_{2} = 40 m$ M = 0.3 $W = \chi_{u} \cdot h$ Е1 = 1000 к9 /ст² Е2 = 1000 к9 /ст² 3 2 1 8 18 02 182 24 2¢/ \$ 97 309 308 308 74 299 37 37 37 37 37 37 37 270 279 527 527 527 527 279 279 279 250 259 259 259 255 255 255 255 255 [mm]n [mm] + 225 225 225 225 225 225 237 237 237 237 237 291 Beilage 7 139 141 142 189 81 148 115 64 10 32 124 22 45
•		1
° 37		0
е Д		0 7
001	. .	000 000
	н	****
== ~	E	€ 2 6 2 0
~	8.3	0 29 2 26
/cm	4 24	0 52 1
кд	85	0 3 7 6 7
8 8 8	5 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	0 55 6 33
1 = 2 =	120	0 12 10
	122 123	38230
	50 148 148	0 2 2 30
	25 28 27	108 33 33
3	1 2 2 2 2 2 2 8 2 4 2 8 2 4 2 8 2 4 2 8 2 8	32230
57 B	4 2 0 3 4 0	92030
2 13 8 39	1 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	4 1 4 6 0
20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 2	67 293 293 63 63 228	0 22 42
33 55 10	SE 32	20
54 254 254	330	0 28 22 16
20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 2	53 53 53 53 53 53 53 53 53	0 24 24
27 23 27 73 2 1 2 2 2 7 7 2 1 2 2 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7	5 5 5 2 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5	00/2/2/2
- <u>325-589</u>	7 7 7 7 8 8 8 9 7 7 7 7 8 8 8 8	10000
222 00 50 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00	22 302 3 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7	202 + 30
25 21 21 21 21 21 21 21 21 22 21 22 21 22 22	14 200 300	0000
24 230 230 230 232 232 232 232 232 232 232	39-240-40	0 4 4 90
22 - <u>22 - 23 - 23</u>	38 8 8 8 8 7 8	120
~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~	53 26 56 F	0 23 9 83
~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~	1993 (C) 2013	0
5 56 19 86 17	2 2 8 4 7 5 6	2 2 2 2 0
	2 2 2 2 2 2 2	25 77 250
384	201 201 201	20 22
11	260 260	135
-64	28-2-2-2-2-2-2-2-2-2-2-2-2-2-2-2-2-2-2-	17.17
	28 20 2 3 C	0 27 20
		0 2 7 20
	0 2 V 2 1	02.72
CP	200	0 0 0 0
stis	2 9 7 2 9 7	4 7 9 9
- Pla :rte)	تعنی	1 2 2 2 0
sch - telwe	R	8 2 2 0
asti: Mitti		4 <del>0</del> 0
EI (		420
		1

				0	2	0	
~				,	~	0	
000			*	س . اور	0 6	0	
1=1			14 1	25	12	0	
# #	2 =		8	8.0	2	0	
~		28	57	3 0	8	0	
(cm		4 29	32	<u>9 2</u> 9 2	à	0	
λ kd		74 ∐ €E	33 33	5 E	26 2	0	
2001	:	42 42	108 35	<u></u>	28	0	
E1. E2.	:	2 2 6	38	18	31	0	
•	99 E E E	5 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	2 40	83	6 33	0	
	216 14	28 22	161 12	2 2 2	39 3	0	
	243	5, 5	125	31	3	0	
	20	1 232	18) 11	2	1	0	
	1 110 110 110 110 110 110 110 110 110 1	73 259	107 4	<u>5</u> 12 12	2 4	0	
:	100 100 100 100 100 100 100 100 100 100	292 2	5 45	1 13	54 15	0	
;	12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 12 1	32.5	24/ -	125/	54 5	0 0	
<b>1</b> <b>1</b> <b>1</b> <b>1</b>	30 28 28	330	52 # #0	152	ĸ	0	
1 222	11 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	5 349	8 75C	50	65	0	
17 22 22 22 22 22 22	4 20 44 20 44 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 44 45 20 40 40 40 40 40 40 40 40 40 40 40 40 40	80 36	5 31	8 15	3 6/	0	
640 C	25 25 3 593 5 79 5 79 5 79 5 79 5 79 5 79 5 79 5 79	292 3	246 2	78/ 78/ 1	64 6	0	
672 672 657	12 12 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15	297	200	¢ .,	65	0	
2 668	7 625 2 625 4 493	201 9	28	20	65	0	
59 63 69 20	22 22 22 28 23 28 23 28 23 28 23 28 23 28 23 28 23 28 23 28 28 23 28 28 28 28 28 28 28 28 28 28 28 28 28	10 10	0 90 0 90	6' ≦ 60 #	5 65	0	
2 5 2 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5	558 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6	392	5 7 7	1 58	64 6	0	
5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5	25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 25 2	199 199 199	8 S	0 <i>8</i> /	162	0	
-10	2 228 488 488 431 431 431 431	95.6	2.2	71-	59	0	
- <u>6</u>	2 2 2 8 8 8 5 1 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8	12 33	3 4	19/- 2	23	0	
ž	322 34 44 4	28	- <del>2</del> - <del>2</del> - <del>2</del>	-22	50	0	
	-58 3/3 296	857 87	3 9	-22	47	0	
+	255	228	- 40	27	43	0	
โต	71- 12 412 8	5 500 F		5 - 23	5	0	
<u>m]n</u>	2.00	2 2 2 2	<u>ে</u> ন্দ্র		25	0	
+	- 5	120	5.5	2 22	2	0	
verte		2.4	2.5	9 90	2	0	
itteli		ц, a	8 27	2	8	0	
8 ×			16- 4	2	2	0	
eilag. isch			¥, je	9-1/9	2	0	
Br. Tast				Ý	0	0	
Ē				-	-		

## Bibliographie

- Biot, M.A.: Effect of Certain Discontinuities on the Pressure Distribution in a Loaded Soil. Physics H.6, S.367-375, 1935.
- [2] Bishop, A.W.: The Stability of Earth Dams. Ph. D. Thesis, London, 1952.
- [3] Brahtz, J.H.A.: Pressures due to Percolating Water and the Influence upon Stresses in Hydraulic Structures. Trans. Sec. Cong. Large Dams 5, S.43-71, 1936.
- [4] Collatz, L.: Numerische Behandlung von Differentialgleichungen, Springer Verlag, 1955.
- [5] De Wet, J.A.: The Use of the Energy Concept in Soil Mechanics.
   C. R. 5^e Cong. Intern. Méc. de Sol et des Trav. de Fond. Paris, 1/68, 1960.
- [6] Fagnoul, A.: Etude de la construction et de la stabilité des barrages en terre ou en enrochements. Liège, 1961.
- [7] Girkmann, K.: Flächentragwerke, Springer Verlag, 1948.
- [8] Goodier-Hodge: Elasticity and Plasticity. Advances in Applied Mechanics I, 1960.
- Hansen-Lundgren: Hauptprobleme der Bodenmechanik. Springer-Verlag, 1960.
- [10] Hill, R.: The Mathematical Theory of Plasticity. Oxford Clarendon Press, 1950.
- [11] Hondermarcq: Contraintes et déformations planes, Dunod, Paris, 1954.
- [12] Juillard, H.: Observations des contraintes et déformations

- 103 -

dans les barrages, leurs fondations et leurs appuis. 6^e Congrès des grands barrages New York, S.1063-1081, 1958.

- Jürgenson, L.: The Application of Theories of Elasticity and Plasticity to Foundation Problems. J. Boston Soc. Civ. Eng. 21, S.206-241, 1934.
- [14] Justin, Hinds, Creager: Engineering for Dams III. John Wiley, New York, 1944.
- [15] Lévy, M.: Sur la légitimité de la règle dite du trapèze dans l'étude de la résistance des barrages en maçonnerie.
  C. R. hebd. Acad. Sci. Paris 126, S.1235-1240, 1898.
- [16] Marguerre, K.: Druckverteilung durch eine elastische Schicht auf starrer rauher Unterlage. Ing. Archiv 2, S.108, 1931.
- [17] Melan, E.: Die Druckverteilung durch eine elastische Schicht. Beton und Eisen, H.18, S.83, 1919.
- [18] Rellich, F.: Die Randbedingungen der Airy'schen Spannungsfunktion bei vorgegebenen Randverschiebungen. Zeitschrift Ang. Math. & Mech. 4, S.13, 1947.
- [19] Rendulic, L.: Der Erddruck im Strassenbau und Brückenbau. Forschungsarbeiten aus dem Strassenwesen Bd.10, Berlin, 1938.
- [20] Richardson, L.F.: The Lines of Flow of Water in Saturated Soils. Scient. Proc. Royal Dublin Soc. XI: XXVII, S.295, 1908.
- [21] Schnitter, G.: Digues en terre ou en enrochements. Wasserund Energiewirtschaft 6/7, S.206-215, 1961.
- [22] Southwell, R.: Relaxation Methods in Theoretical Physics. Oxford, 1946.
- [23] Stiefel, Engeli, Ginsburg, Rutishauser: Refined Iterative Methods for Computation of the Solution and the Eigenvalues of

- 104 -

Self-Adjoint Boundary Value Problems. Mitteilungen aus dem Inst. für Ang. Math. Nr.8, Zürich, 1959.

- [24] Terzaghi, K.: Theoretische Bodenmechanik. Springer Verlag, 1954.
- [25] Wynn, P.: The Rational Approximation of Functions which are Formally Defined by a Power Series Expansion. Math. of Computation Nr.14, S.147-186, 1960.
- [26] Yamaguchi, H.: Strain Increments and Volume Change in the Plastic Flow of a Granular Material. C. R. du 5^e Cong. Int. Méc. Sol et Trav. Fond. Paris, 1/70, 1960.
- [27] Zienkiewicz, O.C.: The Stress Distribution in Gravity Dams.J. Inst. Civ. Eng. 27, S.244, 1945.

## Lebenslauf

des Hermann Gustav Bendel, heimatberechtigt in Schaffhausen, geb. den 15. April 1933 in Luzern als drittes Kind von Louis Bendel, Dr. sc. nat. und Rosa Bendel-Häberlin. Ich besuchte während 5 Jahren die Primarschule in Luzern. Im Jahre 1952 bestand ich nach 7-jähriger Kantonsschulzeit die humanistische Reifeprüfung des Gymnasiums Luzern. Ich immatrikulierte mich hierauf an der Ecole Polytechnique de l'Univertisé de Lausanne, section génie civil. Ich erhielt das Diplom dieser Schule als Bauingenieur im Januar 1957 und studierte anschliessend Mathematik an der Faculté de Sciences in Lausanne, wo ich im Juli 1958 mit der licence ès sciences mathématiques abschloss.

Nach einem durch einen kurzen Auslandsaufenthalt und durch den Militärdienst bedingten Unterbruch trat ich am 9. Februar 1959 als wissenschaftlicher Mitarbeiter in die Versuchsanstalt für Wasserund Erdbau in Zürich ein, während welcher Tätigkeit auch die vorliegende Arbeit entstand. Verheiratet seit 4 Jahren.